

KERTAUS / 2024

JÄRJESTELYT :

VIIMEISET KOTITEHTÄVÄT :

STACK → 4p

Kaikki palautukset ennen koetta.

Tenttipäivä : ma 19.2.2024

Kurssitenttin tehtävien ensimmäiset sarjat

julkaistaan su 18.2 kurssin sivuille.

SISÄLLÖISTÄ

- (1) GRADIENTTI
 - tulkinneSUUNNATTU DERIVAATTA
 - normalisointi (?)
- (2) KETJUSÄÄNNÖT
 - puurakenne
- (3) PISTEAPPROKSIMAATIOIT
 - linearisointi
 - Taylorin polynomi
- (4) RAJOITEOPTIMOINTI
 - Lagrangen kertoimet
 - ↳ epälineaarinen yhtälöryhmä

(5) TASC - JA AVARUUSINTEGRAALI

- integroimisalueen määrittely
- muuttujenvaihto
- koordinaatistomuunnokset

(6) MASSAKESKIPISTE / HITAUSMOMENTTI

Huomaa! Kohta (6) ei ole kurssitentkin koealueessa, mutta se on aina varsinaisen tekstin (uusinta tai muu) koealueessa.

LAGRANGEN KERTOIMISTA

Syntesi ääriarvoista:

(i) Lagrangen funktion kriittinen piste

(ii) piste $\nabla g = \underline{0}$

(iii) piste, jossa joko ∇f tai ∇g ei ole määritelty

(iv) rajoitusehdon määrittämisen pistejoukon reunalla

Esimerkki

$$L(x, y, z, \lambda, \mu) = xy + 2z + \lambda(x + y + z) + \mu(x^2 + y^2 + z^2 - 24)$$

$$\frac{\partial L}{\partial x} = y + \lambda + 2\mu x = 0 \quad (1)$$

$$\frac{\partial L}{\partial y} = x + \lambda + 2\mu y = 0 \quad (2)$$

$$\frac{\partial L}{\partial z} = 2 + \lambda + 2\mu z = 0 \quad (3)$$

$$\frac{\partial L}{\partial \lambda} = x + y + z = 0 \quad (4)$$

$$\frac{\partial L}{\partial \mu} = x^2 + y^2 + z^2 - 24 = 0 \quad (5)$$

$$(2) - (1) : (x - y)(1 - 2\mu) = 0$$

$$(A) \mu = \frac{1}{2} ; (2) - (3),$$

$$x + y = 2 + z$$

$$(4) \quad x + y = -z \quad \Rightarrow \quad z = -1$$

$$\Rightarrow x + y = 1 \quad \left. \vphantom{\Rightarrow x + y = 1} \right\} \Rightarrow ?$$

$$(5) \quad x^2 + y^2 = 23 \quad \left. \vphantom{x^2 + y^2 = 23} \right\} \Rightarrow ?$$

Neliöiden erotuksella:

$$(x + y)^2 = \dots \quad (i)$$

$$(x - y)^2 = \dots \quad (ii)$$

$$(i) = 1 = x^2 + y^2 + 2xy \\ = 23 + 2xy$$

$$(ii) = x^2 + y^2 - 2xy \\ = 23 - 2xy$$

$$(i) \Rightarrow xy = -11$$

$$(ii) \quad (x - y)^2 = 45$$

$$x - y = \pm 3\sqrt{5}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} x + y = 1 \\ x - y = \pm 3\sqrt{5} \\ z = -1 \end{array} \right.$$

$$f(x, y, z) = xy + 2z = -13$$

$$(B) x = y$$

$$(4) z = -2x$$

$$(5) 6x^2 = 24 \Rightarrow x = \pm 2$$

Pistet: $\begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ -4 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} -2 \\ -2 \\ 4 \end{pmatrix}$

"
 x_1 "
 x_2

$$f(x_1) = -4$$

$$f(x_2) = 12$$

Yhtälöryhmän ratkaisu iteratiivisesti

Terminologia: Gauss on ns. suora menetelmä

Gradienttimenetelmä

Tehtävä: $Ax = b$

A symmetrinen ja pos. def.

x_* tarkka ratkaisu

Minimoidaan!

$$\phi(x) = \frac{1}{2} x^T A x - x^T b$$

Ontaan

$$\nabla \phi(x) = Ax - b$$

Merkitään: x_c approksimaatio

Valitaan normi:

$$\|v\|_A = \sqrt{v^T A v}$$

$$\phi(x_c) = \frac{1}{2} x_c^T A x_c - x_c^T b$$

$$\begin{cases} b = A x_* \\ x_* = A^{-1} b \end{cases}$$

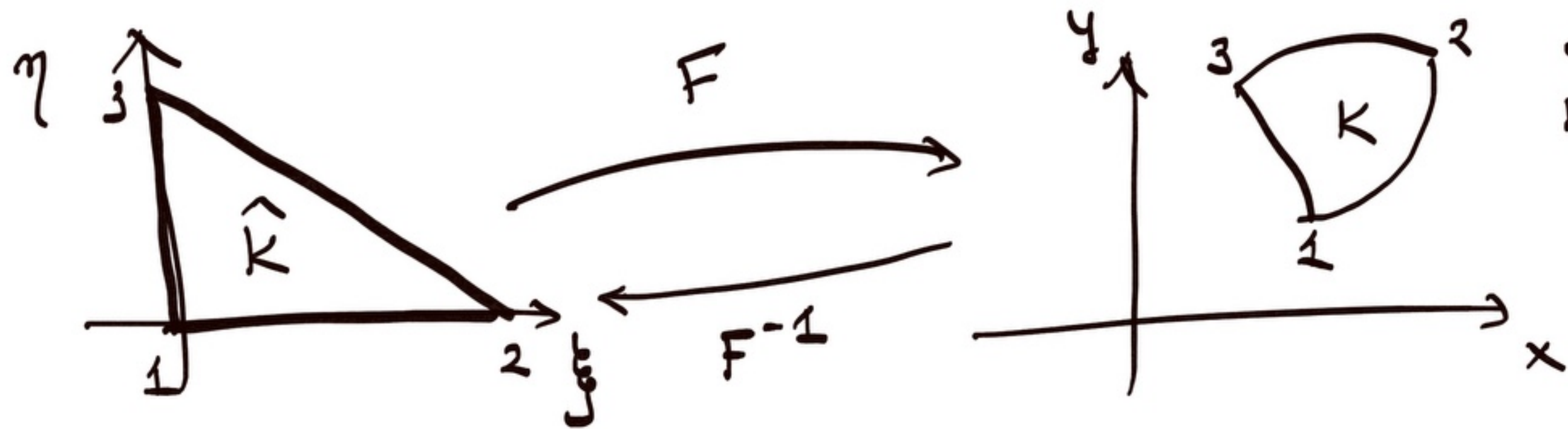
$$= \frac{1}{2} (x_c - x_*)^T A (x_c - x_*) - \frac{1}{2} b^T A^{-1} b$$

$$= \underbrace{\frac{1}{2} \|x_c - x_*\|_A^2}_{\text{Jos iteratio suppenee, n\u00f6n} \rightarrow 0} + \phi(x_*)$$

Jos iteratio suppenee,
n\u00f6n $\rightarrow 0$

Idea: Kuljetaan aina
negatiivisen gradientin
suuntaan!

Gradientin muunnoskaava



$\varphi_j(x) = 1$ pisteessä
 $j, = 0$ muissa
kolmion kärkipisteissä

Tarkastellaan K :lle rajoitettuja funktioita $\varphi_j(x)$,
missä $x \in \mathbb{R}^2$.

Pätee: $\varphi_j(x) = \hat{\varphi}_j(F^{-1}(x))$, $j = 1, 2, 3$.

Integraali: $\alpha_{ij}^K = \int_K \nabla \varphi_i \cdot \nabla \varphi_j dx$, $i = 1, 2, 3$, $j = 1, 2, 3$.

Ketjusääntö: $\frac{\partial \varphi_i}{\partial x_j} = \frac{\partial}{\partial x_j} (\hat{\varphi}_i(F^{-1}(x))) = \frac{\partial \hat{\varphi}_i}{\partial \hat{x}_1} \frac{\partial \hat{x}_1}{\partial x_j} + \frac{\partial \hat{\varphi}_i}{\partial \hat{x}_2} \frac{\partial \hat{x}_2}{\partial x_j}$
(tässä: $j = 1, 2$)

eli $\nabla \varphi_i = J_F^{-T} \nabla \hat{\varphi}_i$, missä J_F on kuvauksen Jacobin matriisi.

Saadon tärkeä identiteetti: $\alpha_{ij}^K = \int_{\hat{K}} (J_F^{-T} \nabla \hat{\varphi}_i) \cdot (J_F^{-T} \nabla \hat{\varphi}_j) |det J| d\hat{x}$