

# A?

Aalto-yliopisto  
Sähkötekniikan  
korkeakoulu

# Vahvistimien kohina ja lineaarisuus

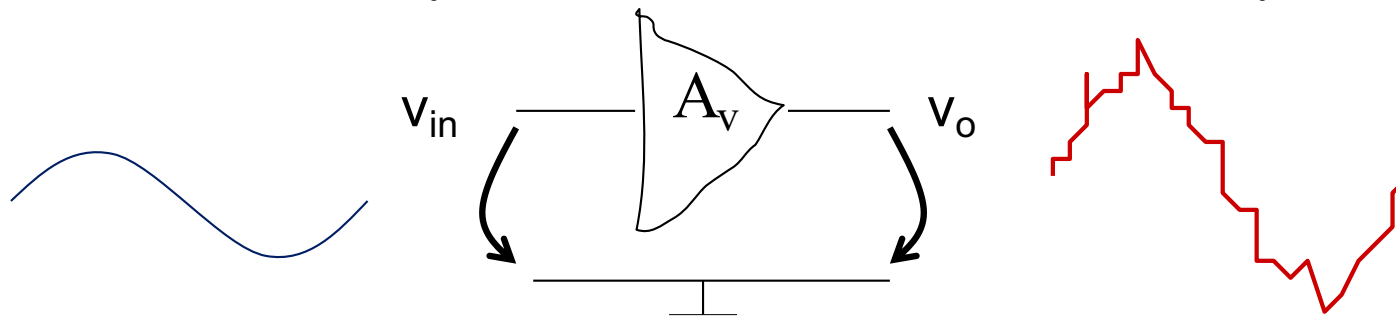
*ELEC-C3230 Elektronikka I (Ryynänen Kosunen)*

# Luennon pääkohdat

- **Vahvistimen kohinan mallinnus**
- **Kohinakaistanleveys**
- **Jännite- ja virtakohina**
  - Kohina operaatiovahvistinkytkennöissä
- **Vahvistimen epälineaarisuuden mallinnus**
  - Harmoninen särö, THD
- **Differentiaaliparin harmoninen särö**

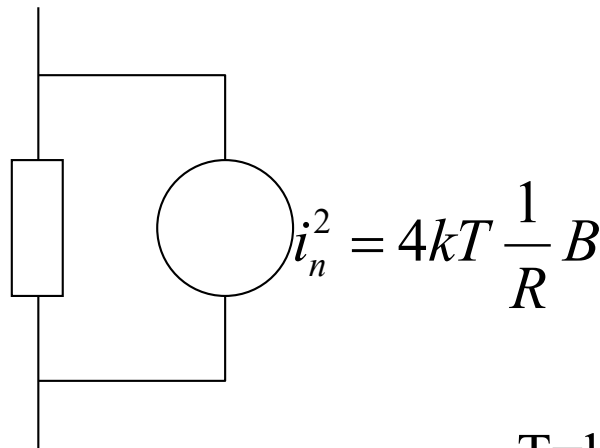
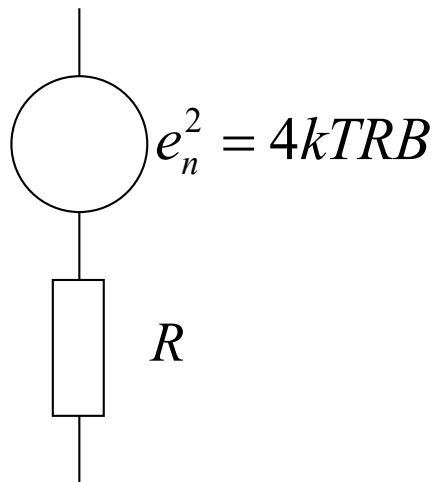
# Komponenttikohina

- **Elektroniset systeemit eivät koskaan ole täysin deterministisiä.**
- **Komponenteissa syntyy erilaisista fysikaalisista prosesseista johtuen kohinaa.**
  - Terminen kohina syntyy elektronien lämpöliikkeestä ja on valkoista (ei riipu taajuudesta).
  - Kohina voi myös olla muokkautunutta taajuustasossa esim.  $1/f$ .
- **Kohinaa käsitellään usein tehotiheytenä ( $V^2/\text{Hz}$  tai  $W/\text{Hz}$ )**
  - Ilman kaistanleveyttä kohinan teho ei ole määritelty.



# Vastuksen terminen kohina

- Vastuksen läpi kulkeva virta ei täysin seuraa Ohmin lakia, johtuen varauksenkuljettajien lämpöliikkeestä.
- Virrassa näkyy satunnainen komponentti, joka riippuu sekä vastuksen resistanssista, että lämpötilasta.
- Vastuksen terminen kohina voidaan mallintaa joko sarjajännitelähteenä tai rinnakkaisvirtalähteenä.



Boltzmannin vakio  
 $k = 1.38 \cdot 10^{-23} \text{ J / K}$

T=lämpötila B=kaistanleveys

# Vahvistimen kohinan mallinnus

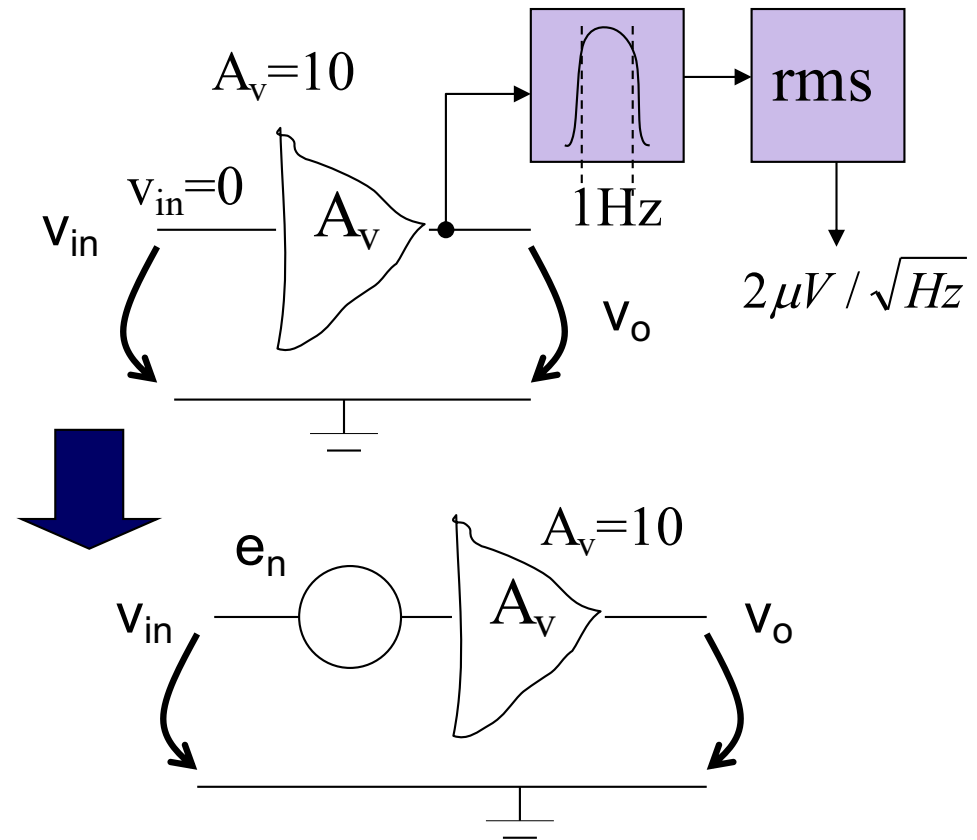
- Kohina mallinnetaan lisäämällä vahvistimen tuloon kohinalähde, joka aiheuttaisi lähdössä havaittavan kohinan.
- **Esimerkiksi:**

Vahvistimen lähdössä mitattu jännitekohinan tiheys on  $2\mu V / \sqrt{Hz}$

Vahvistimen jännitevahvistus on 10 (eli 20dB) ja  $R_{in} \gg R_s$ .

Redusoidaan kohina tuloon  $e_n = 2\mu V / \sqrt{Hz} / 10 = 200nV / \sqrt{Hz}$   
 Jos vahvistimen lähtösignaalin kaista rajoitetaan esim. 1MHz:iin saadaan kohinajännitteeksi lähdössä:

$$n_o = \sqrt{10^6 Hz \cdot \left(2\mu V / \sqrt{Hz}\right)^2} = 2mV_{rms}$$



# Kohinakaistanleveys

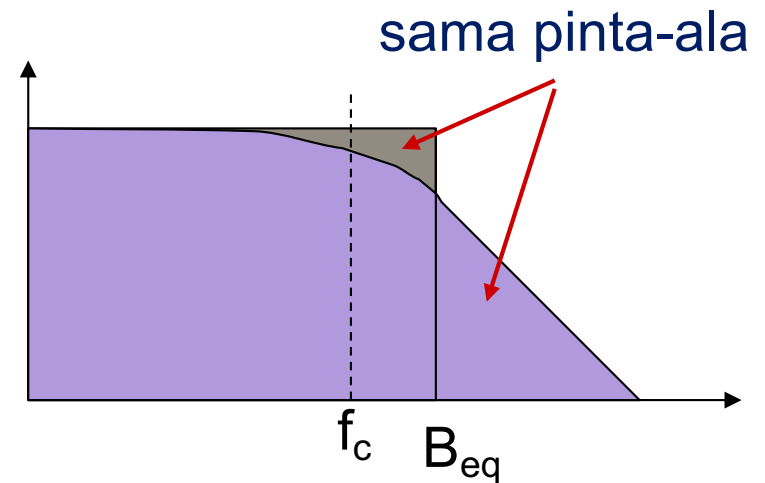
- Kohinateho tai -jännite lähdössä saadaan integroimalla tehotiheys tulossa yli vahvistimen taajuusvasteen

$$n_o^2 = \int_0^{\infty} |T(j2\pi f)|^2 e_n^2 df$$

- Yhden navan taajuusvasteen ekvivalentti kohinakaistanleveys  $B_{eq}$  on  $\pi/2 \cdot f_c$ .

$$\int_0^{\infty} \left| \frac{K}{1 + j f / f_c} \right|^2 df = \int_0^{B_{eq}} K^2 df \Rightarrow B_{eq} = \frac{\pi}{2} f_c$$

kulmataajuus!



# Esimerkki 1

- Edellisen esimerkin jännitevahvistimen jännitekohinan tiheys tulossa

$$e_n = 200nV_{rms} / \sqrt{Hz}$$

- Vahvistimen ylärajataajuus  $f_c=1\text{MHz}$  ja jännitevahvistus  $A_v=10$ . Silloin jännitevahvistuksen taajuusvaste on

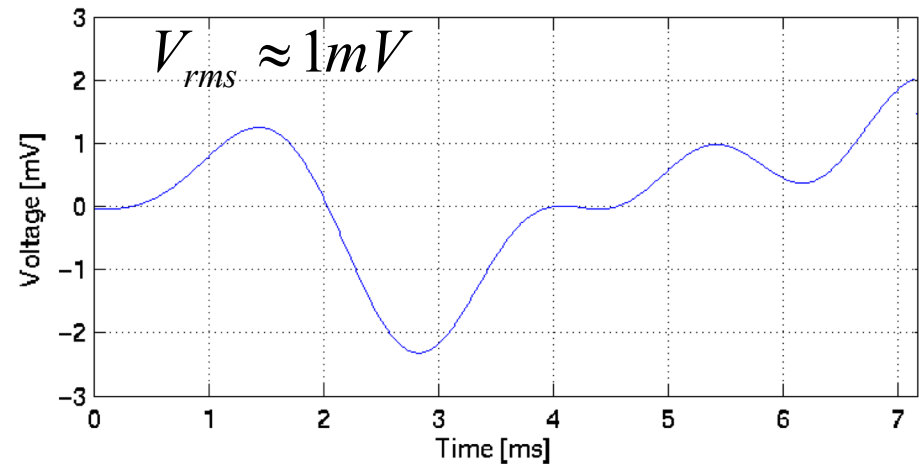
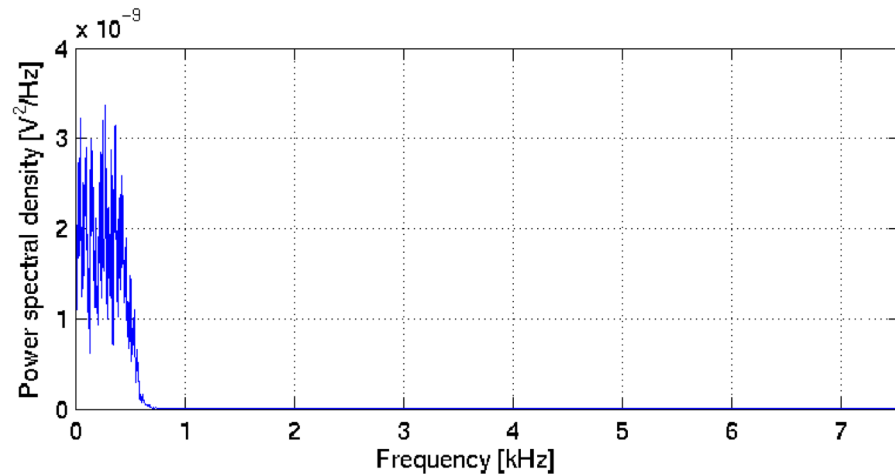
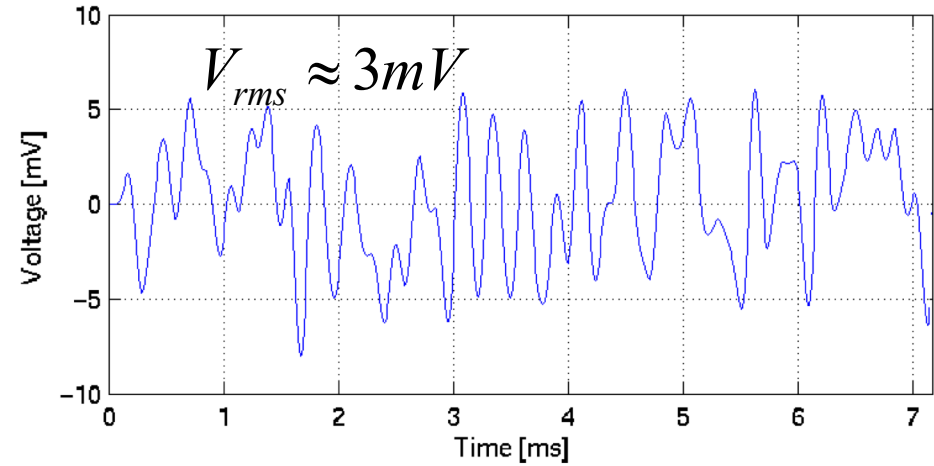
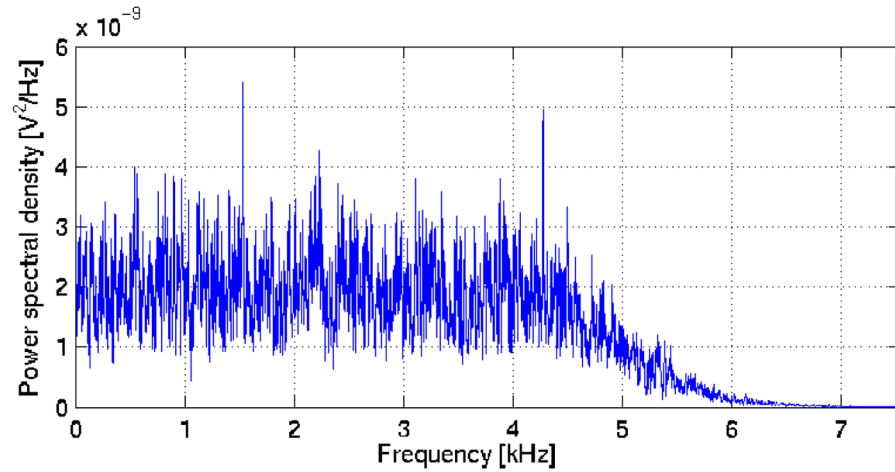
$$T(j\omega) = \frac{10}{1 + j\omega/2\pi \cdot 10^6}$$

- Lähdössä näkyvän kohinajännitteen rms-arvo on

$$n_0 = \sqrt{A_v^2 \cdot e_n^2 \cdot B_{eq}} = \sqrt{\left(10 \cdot 200nV_{rms} / \sqrt{Hz}\right)^2 \cdot \frac{\pi}{2} \cdot 10^6 \text{ Hz}} \cong 2.5mV_{rms}$$

- Kun kaistanleveydeksi otettiin suoraan  $10^6 \text{ Hz}$  tuli kohinaksi  $2mV_{rms}$  → ei kovin suurta eroa.

# Kohinakaistanleveyden vaikutus



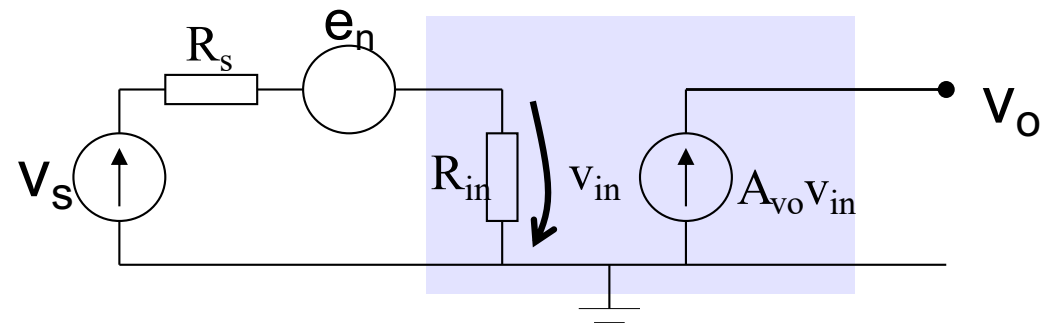


# Lähdereesistanssin vaikutus

- Lasketaan oheisen vahvistimen lähdössä näkyvä jännitekohinan tehotiheys:

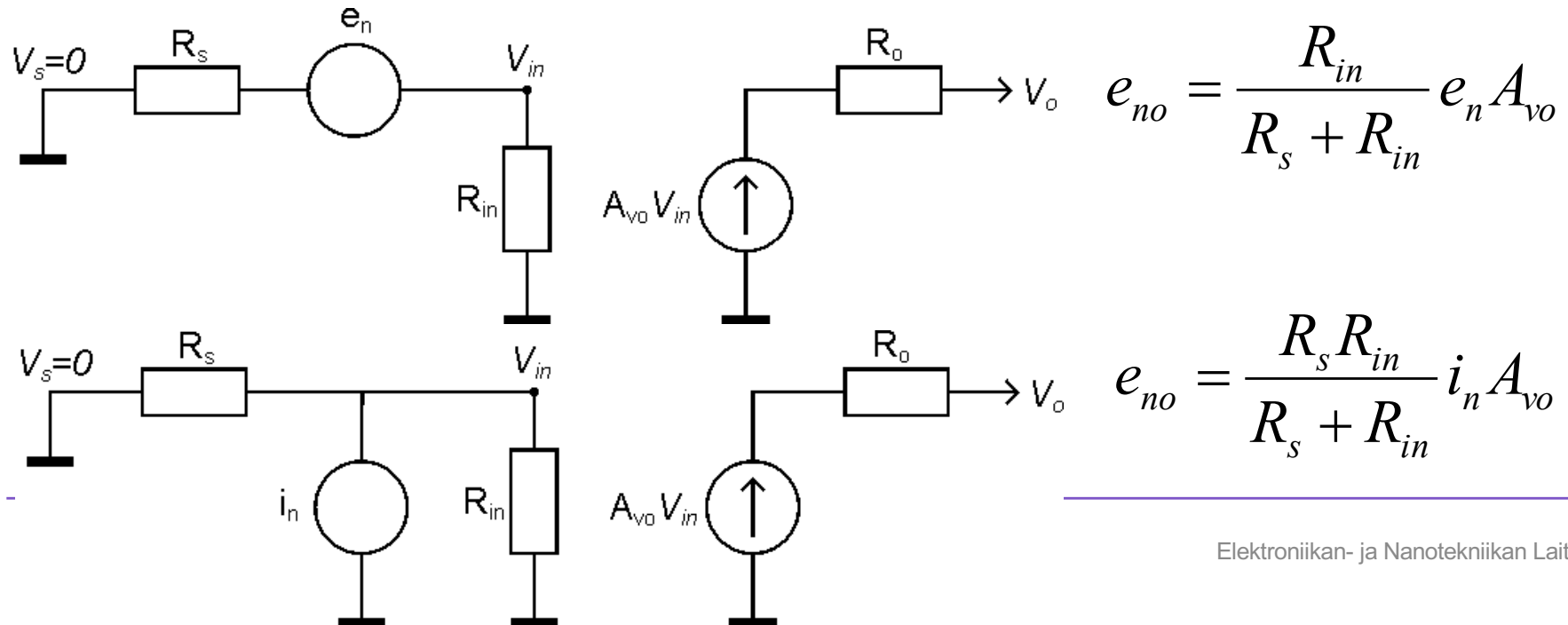
$$e_{no} = \frac{R_{in}}{R_s + R_{in}} A_{vo} e_n$$

- **Lähdössä näkyvä kohina riippuu lähteen impedanssista vaikka  $e_n$  kuvaa vahvistimen sisäisiä ominaisuuksia!**
- Ääritapauksessa  $R_s = \infty \rightarrow$  vahvistimesta tuleva kohina lähdössä nolla.
- **Pelkkä jännitekohinalähde riittää vahvistimen kohinan mallintamiseen ainostaan, kun  $R_{in} \gg R_s$ .**



# Jännite- ja virtakohina

- Yleisessä tapauksessa täytyy lisätä virtakohinalähde, jotta malliin ei sisälly oletusta signaalilähteen ominaisuuksista.
  - Jännitekohinan vaikutus voimistuu kun  $R_{in} \gg R_s$ .
  - Virtakohinan vaikutus voimistuu kun  $R_s \gg R_{in}$ .
  - Usein kohinakomponentteja  $e_n$  ja  $i_n$  käsitellään toisistaan riippumattomina, vaikka näin ei välttämättä ole.



# Esimerkki 2

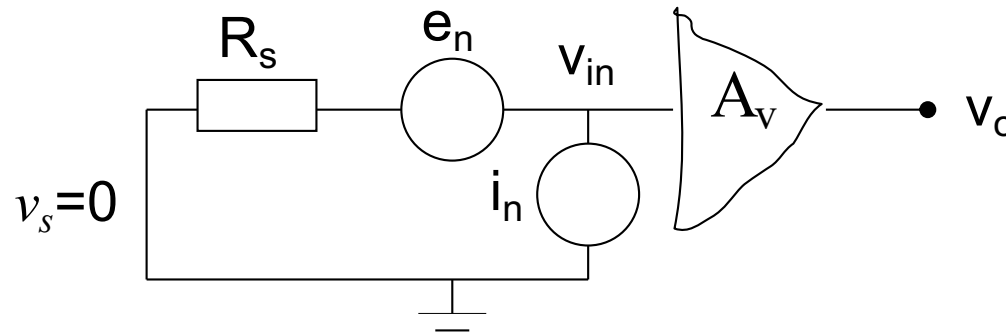
- Lasketaan vahvistimen lähdössä näkyvän kohinajännitteen rms-arvo.
  - Oletetaan, että kohinalähteet ovat korreloimattomia, jolloin niiden **tehon** voi laskea yhteen.

$$e_n = 400nV_{rms} / \sqrt{Hz}$$

$$i_n = 200pA_{rms} / \sqrt{Hz}$$

$$R_s = 1k\Omega, R_{in} = 1k\Omega$$

$$A_v = 10, f_c = 1MHz$$



$$e_{no}^2 = \left[ \left( \frac{R_{in}}{R_{in} + R_s} e_n \right)^2 + \left( \frac{R_{in} R_s}{R_{in} + R_s} i_n \right)^2 \right] A_v^2 = 5pV^2 / Hz$$

$$(e_{no} = 2.24\mu V_{rms} / \sqrt{Hz})$$

$$n_o^2 = e_{no}^2 B_{eq} = e_{no}^2 \frac{\pi}{2} f_c \Rightarrow \underline{n_o = 2.8mV_{rms}}$$

# Lähdereistanssin vaikutus

- Jos vahvistin on matalakohinainen saattaa lähdereistanssin kohinalla olla merkittävä vaikutus.
- Lähdereistanssin kohinan voi laskea suoraan yhteen vahvistimen tuloon redusoidun jännitteen kohinan tehotiheyden kanssa.

- Tarkennetaan edellistä laskua:

$$e_{no}^2 = \left[ \left( \frac{R_{in}}{R_{in} + R_s} \right)^2 (e_n^2 + 4kTR_s) + \left( \frac{R_{in}R_s}{R_{in} + R_s} i_n \right)^2 \right] A_v^2 = 5.0004 pV^2 / Hz$$

Lähdön kohinan tehotiheydessä ei mainittavaa muutosta.

- Nyrkkisääntönä 1kΩ:n vastuksen kohina huoneenlämpötilassa:

$$e_n(1k\Omega) = 4nV_{rms} / \sqrt{Hz}$$

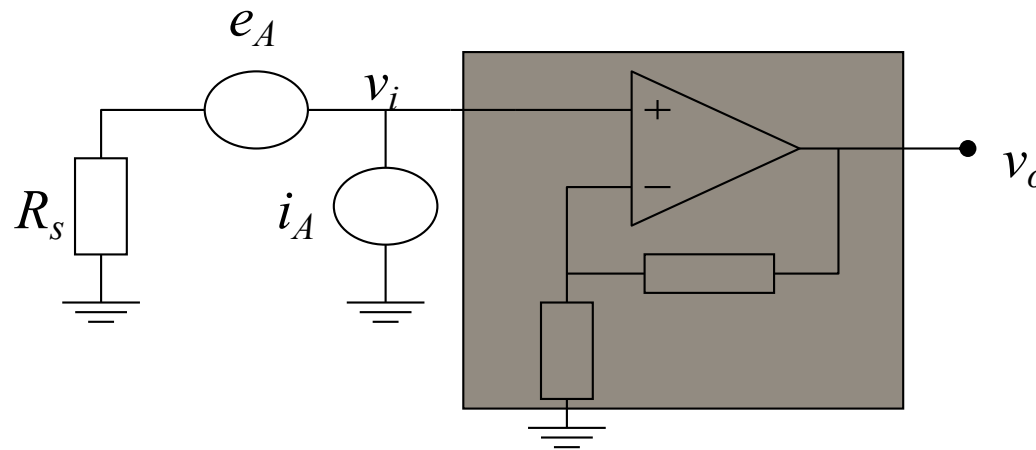
# Kohina

## operaatiovahvistinkytkennöissä

- Operaatiovahvistimen oma kohina ilmoitetaan yleensä sen tuloon redusoituina jännite- ja virtakohinoina.
- Lisäksi huomioon täytyy ottaa kytkennässä käytettyjen vastusten kohina.
- Redusoidaan operaatiovahvistinkytkennän kohina jännite- ja virtakohinalähteiksi ( $e_A$  ja  $i_A$ ) kytkennän tuloon.
- Kytkennän kohinakontribuutio tulossa  $e_i^2 = e_A^2 + (R_S i_A)^2$

$$B_{eq} = \frac{\pi}{2} \frac{f_t}{1 + R_2/R_1}$$

$$v_i^2 = B_{eq} e_i^2$$



# Ei-inverttoiva kytkentä

- Jännitekohinaa  $e_A$  laskettaessa oletetaan  $R_s=0$ .
- $i_A$  putoaa pois, mutta operaatiovahvistimen oma  $i_n$  vaikuttaa lähtöön.

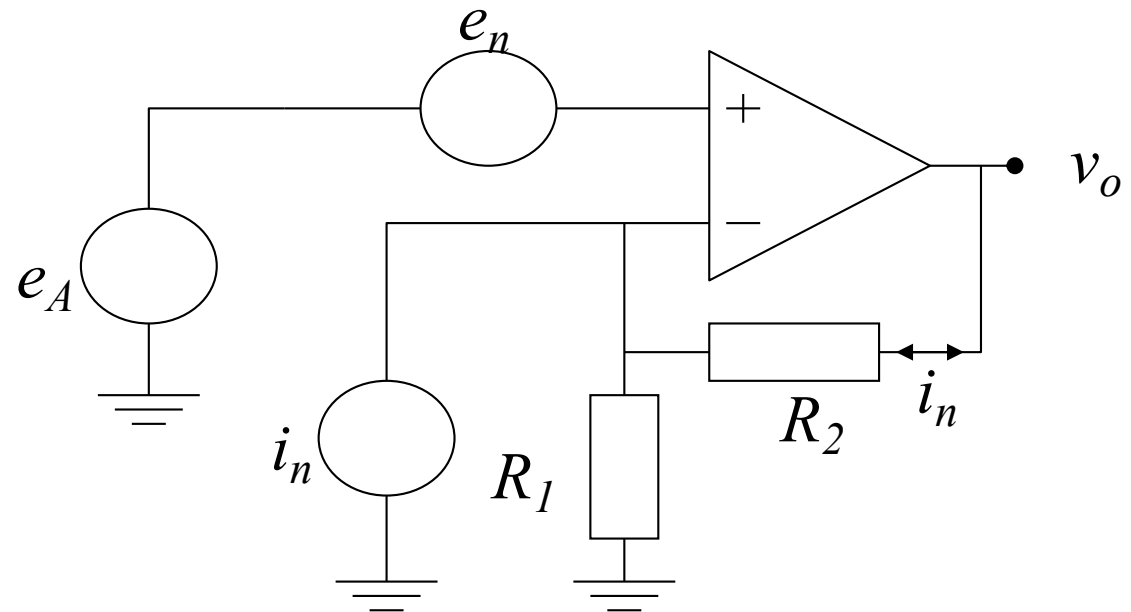
$$e_o = i_n R_2$$

- Redusoituna tuloon

$$e_{iin} = i_n \frac{R_2}{1 + R_2/R_1} = i_n \frac{R_1 R_2}{R_1 + R_2}$$

- Operaatiovahvistimen oma  $e_n$  on sarjassa tulossa, joten se redusoituu suoraan  $e_A$ :han.

$$e_{ien} = e_n$$



# Vastusten vaikutus

- Vastuksien kohinaa voidaan kuvata sarjajännitelähteellä, jonka tehotiheys on  $4kTR$  ( $kT \sim 4.14e-21J$ , kun  $T=300K$ )

- $R_1$ :n kohina lähdössä:

$$e_o = \sqrt{4kTR_1} \frac{R_2}{R_1}$$

- Redusoituna tuloon:

$$e_{ir1} = \sqrt{4kTR_1} \frac{R_2}{R_1} \frac{1}{1 + R_2/R_1}$$

- $R_2$ :n kohina lähdössä:

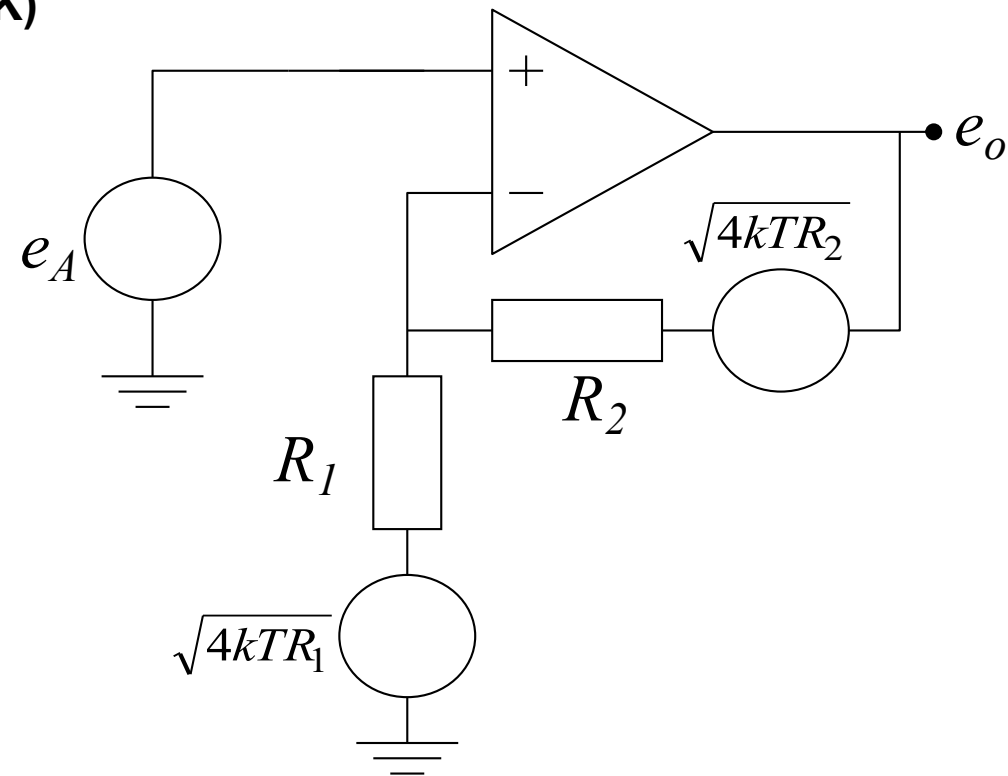
$$e_o = \sqrt{4kTR_2}$$

- Redusoituna tuloon

$$e_{ir2} = \sqrt{4kTR_2} \frac{1}{1 + R_2/R_1}$$

- Kohinat summattuna

$$e_{ir}^2 = 4kTR_1 \left( \frac{R_2}{R_1} \right)^2 \frac{1}{(1 + R_2/R_1)^2} + 4kTR_2 \frac{1}{(1 + R_2/R_1)^2} = 4kT \frac{R_1 R_2}{R_1 + R_2}$$

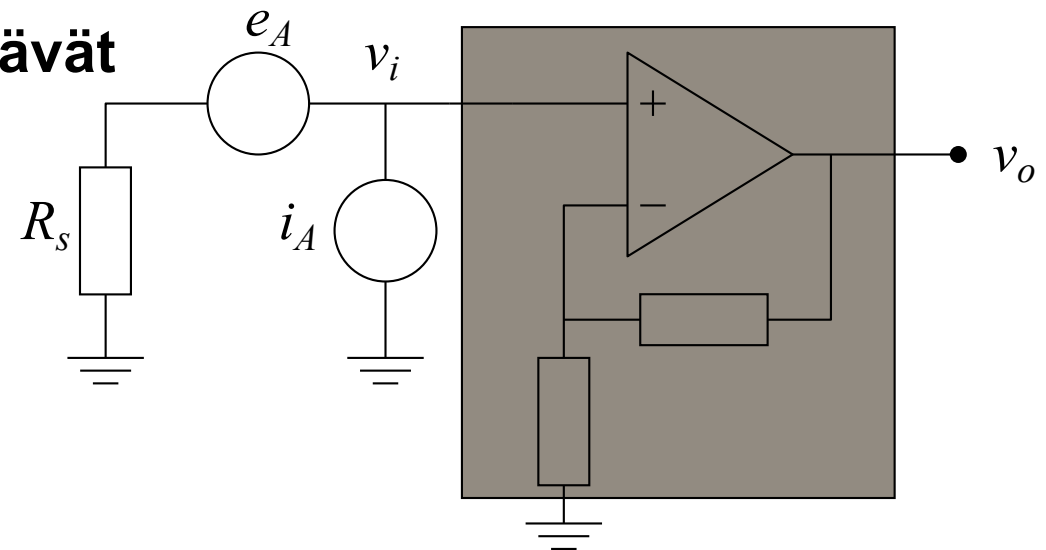


# Tulosten yhdistäminen

- Ainoa kohinavirta joka pääsee tuloon, on operaatiovahvistimen oma kohina  $i_n$ .
- Summataan jännitekohinakontribuutiot:

$$\begin{cases} e_A^2 = e_n^2 + i_n^2 (R_1 \parallel R_2)^2 + 4kT(R_1 \parallel R_2) \\ i_A = i_n \end{cases}$$

- Matalat vastusarvot pienentävät kohinaa, mutta
- Korkeampi virrankulutus.
- Epälineaarisempi vahvistin.





# Esimerkki 3

- **LM118:  $e_n=11\text{nV}/\sqrt{\text{Hz}}$ ,  $i_n=0.59\text{pA}$ ,  $R_1=1\text{k}\Omega$ ,  $R_2=9\text{k}\Omega$ ,  $R_s=1\text{k}\Omega$ .**

$$\begin{cases} e_A^2 = e_n^2 + i_n^2 (R_1 \parallel R_2)^2 + 4kT(R_1 \parallel R_2) = 1.37e-16 \text{ V}^2 / \text{Hz} \\ i_A = 3.48e-25 \text{ A} / \text{Hz} \end{cases}$$

$$e_i^2 = e_A^2 + (R_s i_A)^2 = 1.37e-16 \text{ V}^2 / \text{Hz}$$

- **$f_t=15\text{MHz}$ ,  $\text{ACL}=10 \rightarrow f_{-3\text{dB}}=1.5\text{MHz}$**

$$\rightarrow B_{\text{eq}} = \pi/2 \cdot 1.5\text{MHz} = 2.35\text{MHz}.$$

$$n_i^2 = e_i^2 B_{\text{eq}} \Rightarrow n_i = \underline{0.18\mu\text{V}}$$

- **89% kohinasta tulee  $e_n$ :stä.**
- **Virtakohina näkyy vasta kun  $R_s > 10\text{k}\Omega$ .**
- **Takaisinkytkentä lisää kohinaa tulossa, koska kaista levenee.**
- **Karkea approksimaatio, koska eri kohinalähteiden näkemä kaistanleveys ei ole sama.**



# Signaali-kohina suhde (SNR)

- Vahvistimien (ja monimutkaisempien elektronisten piirien) kohinaisuutta kuvataan usein signaalin ja kohinan suhteella piirin lähdössä.
- Signaali-kohina suhde ilmoitetaan yleensä desibeleinä ja määritellään jännitesignaaleille:

$$SNR [dB] = 20 \log_{10} \frac{V_o}{n_o},$$

missä  $V_o$  on signaalijännitteen rms-arvo ja  $n_o$  kohinajännitteen rms-arvo lähdössä.

- SNR riippuu signaalin amplitudista, joten se ei ole hirveän hyvä tunnusluku.
- Sitä käytetään kuitenkin paljon ja ajatellaan signaalin olevan ”maksimissaan”.

# Epälineaarisuus

- Usein elektronisiin vahvistimiin liittyvän epälineaarisuuden oletetaan olevan ”pehmeää”.
- Tarkoittaa käytännössä sitä, että piirissä **ei esiinny signaalin leikkautumista**.
- Pehmeästi käyttäytyvien vahvistimien epälineaarisuutta voidaan mallittaa Taylorin sarjan avulla.

$$f(v_{in}) = k_1 v_{in} + k_2 v_{in}^2 + k_3 v_{in}^3 \dots; \quad k_n = \frac{f_n^{(n)}(v_0)}{n!}$$

- Useimmiten ensimmäiset kolme termiä riittävät.
  - Mahdollinen DC-termi jätetään tässä huomiotta, koska se on vain toimintapiste.
- Jos  $f(v_{in})$  on epälineaarinen jännitteen siirtofunktio, on  $k_1$  sen lineaarinen vahvistus (eli  $A_v$ ).

# Harmoninen särö

- Tutkitaan millainen vaste epälineaaraisella vahvistimella on sinimuotoiseen herätteeseen.
- Oletetaan, että vain kaksi ensimmäistä epälineaarista termiä ovat merkittäviä

$$f(\hat{v} \sin(\omega t)) = k_1 \hat{v} \sin(\omega t) + k_2 (\hat{v} \sin(\omega t))^2 + k_3 (\hat{v} \sin(\omega t))^3$$

$$= \frac{k_2}{2} \hat{v}^2 + \underbrace{\left( k_1 \hat{v} + \frac{3k_3}{4} \hat{v}^3 \right)}_{A_1} \sin(\omega t) - \underbrace{\frac{k_2}{2} \hat{v}^2 \cos(2\omega t)}_{D_2} - \underbrace{\frac{k_3}{4} \hat{v}^3 \sin(3\omega t)}_{D_3}$$

$k_2$  tuottaa myös DC-komponentin

- 2. ja 3. kertaluvun epälineaarisuudet tuottavat harmoniset särökomponentit  $D_2$  ja  $D_3$ .
- Säröt kasvavat nopeammin kuin signaali amplitudin noustessa.
- Epälineaarisuus muodostuu ongelmaksi signaalin ollessa suuri.

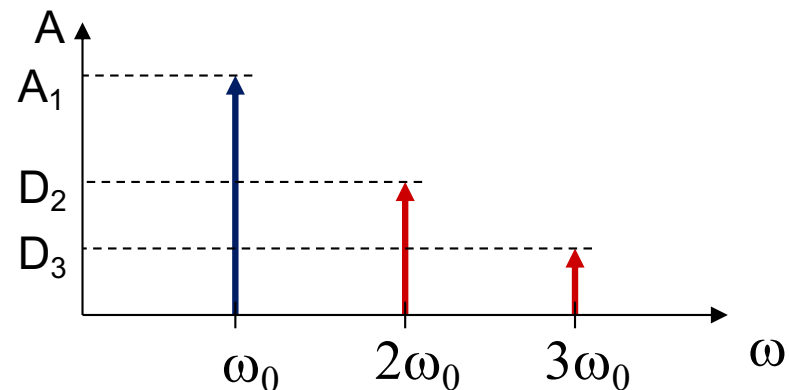
# Särömääritelmiä

- Toisen ja kolmannen kertaluvun harmoninen särö määritellään lähdössä herätetaajudella olevan sinin ja sen toisella ja kolmannella harmonisella olevien särökomponenttien amplitudien suhteena.

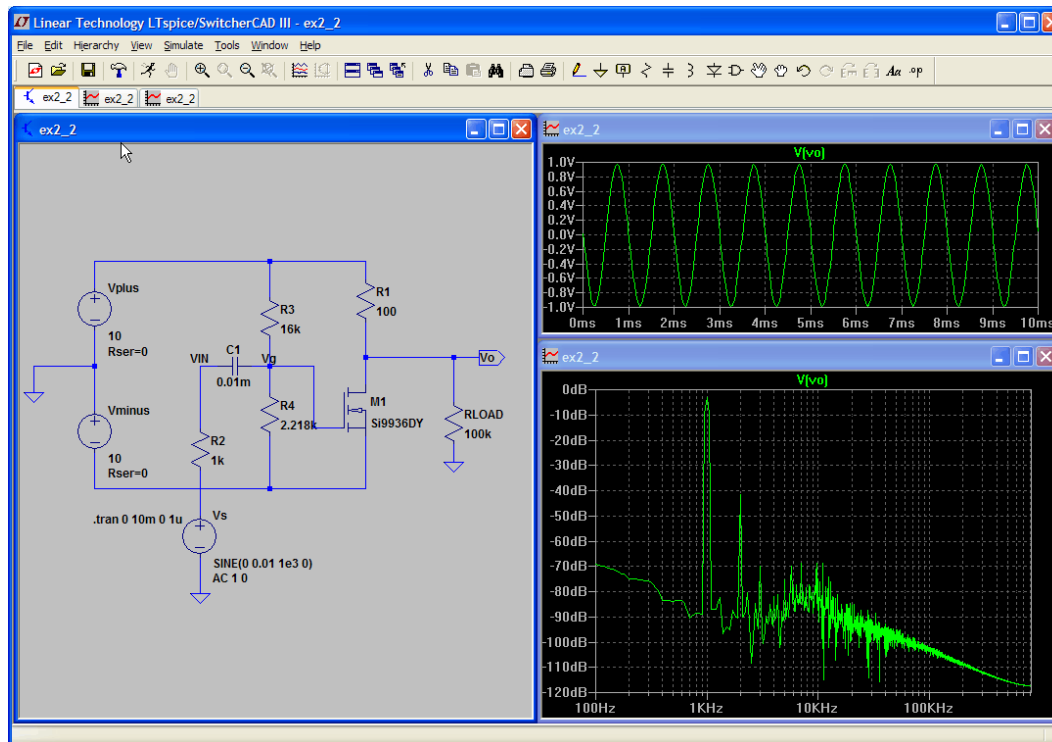
$$HD_2 = \left| \frac{D_2}{A_1} \right| \approx \frac{k_2}{2k_1} \hat{v} \quad HD_3 = \left| \frac{D_3}{A_1} \right| \approx \frac{k_3}{4k_1} \hat{v}^2$$

- Kaikki harmoniset säröt yhdistämällä saadaan harmoninen kokonaissärö (total harmonic distortion)

$$THD = \frac{\sqrt{D_2^2 + D_3^2 \dots}}{A_1}$$



# Simulaatioesimerkki



Tutkitaan vahvistimen lähdön spektriä Fourier-muunnoksen avulla.

$$A_1 = 10^{-2.8dB/20} \approx 0.7V_{rms}$$

$$D_2 = 10^{-41.4dB/20} \approx 8.5mV_{rms}$$

$$HD_2 = \left| \frac{D_2}{A_1} \right| \approx 0.0117 \approx -38.6dB$$

Desibeleinä saman saa helpommin:

$$HD_2[dB] = D_2[dB] - A_1[dB] = -38.6dB$$

# Karakterisointi harmonisen särön avulla

- $HD_2$  ja  $HD_3$  riippuvat heräteamplitudista, joten ne eivät ole kovin hyviä malliparametreja.
- Niitä käytetään kuitenkin yleisesti ja oletetaan amplitudin olevan ”maksimissaan”.
- Säröt saatetaan ilmoittaa vähän millä sattuu signaalitasolla.
- Mittaamalla tai simuloimalla harmoniset särökomponentit voi helposti laskea takaperin Taylor-sarjan kertoimet.

$$|k_1| \approx \frac{A_1}{\hat{v}}, \quad |k_2| \approx 2 \frac{D_2}{\hat{v}^2}, \quad |k_3| \approx 4 \frac{D_3}{\hat{v}^3}$$

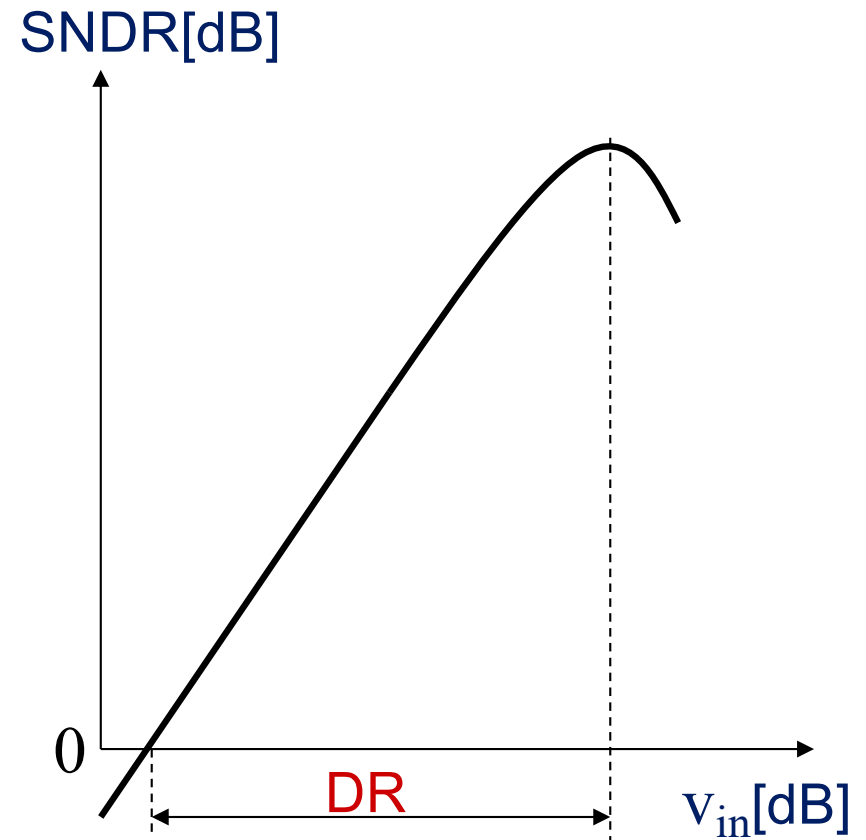
- **Kerrointen merkit voi selvittää suoraan vaihesiirroista.**
  - $k_2$ :n merkin näkee myös sen tuottaman DC-komponentin merkistä.
  - $k_3$ :n merkki on kompressoituvalle vahvistimelle  $-\text{sgn}(k_1)$ .

# Dynaaminen alue

- Signaalin puhtautta voidaan kuvata SNDR tunnusluvulla

$$SNDR = \frac{S}{N + D}; D = D_2^2 + D_3^2 \dots$$

- Pienellä signaaliampplitudilla signaalin puhtautta rajoittaa kohina.
- Amplitudin kasvaessa särön merkitys kasvaa.
- Särö kasvaa nopeammin kuin signaali.
  - $D_2$  kasvaa tuloamplitudin neliössä.
  - $D_3$  kasvaa tuloamplitudin kuutiossa.
- SNDR alkaa pudota kun särö tulee voimakkaammaksi kuin kohina.
- SNDR:n huippua ja kohinalattia vastaavien tuloamplitudiin suhde on vahvistimen dynaaminen alue DR.
- Myös SINAD termiä käytetään.





# Esimerkki 4

- **Vahvistin on identtinen edellisen esimerkin kanssa paitsi että vahvistimen jännitesiertofunktio on**

$$v_o = 10 \cdot v_{in} - 0.01 \cdot v_{in}^3$$

- **Lasketaan SNDR kun sinimuotoisen herätteen amplitudi vahvistimen tulossa on 1V.**

Taajuuskomponentit lähdössä:

$$A_1 = k_1 \hat{v} + \frac{3k_3}{4} \hat{v}^3 = 9.925 \quad |D_2| = \frac{k_2}{2} \hat{v}^2 = 0 \quad |D_3| = \frac{k_3}{4} \hat{v}^3 = 0.0025$$

Kohinalaskusta muistetaan, että lähdössä näkyvä kohina on  $2.8\text{mV}_{\text{rms}}$

$$SNDR[dB] = 10 \log_{10} \frac{(9.925V / \sqrt{2})^2}{(2.8mV)^2 + (2.5mV / \sqrt{2})^2} \approx 66.5dB$$

# Differentiaaliparin harmoninen särö

- Tutkitaan vain toista lähtövirtaa
  - Perustaajuuden ja säröjen suhde lähtöjännitteessä ovat samoja olettaen, että transistorin lähtöresistanssi ei vaikuta.
- Lasketaan derivaatat 1-3 Taylorin sarjaa varten.

$$i_{D1} = \frac{I}{2} + \frac{I}{V_{GS} - V_t} \left( \frac{v_{id}}{2} \right) \sqrt{1 - \left( \frac{v_{id}/2}{V_{GS} - V_t} \right)^2} \quad v_{id} = v_{G1} - v_{G2}$$

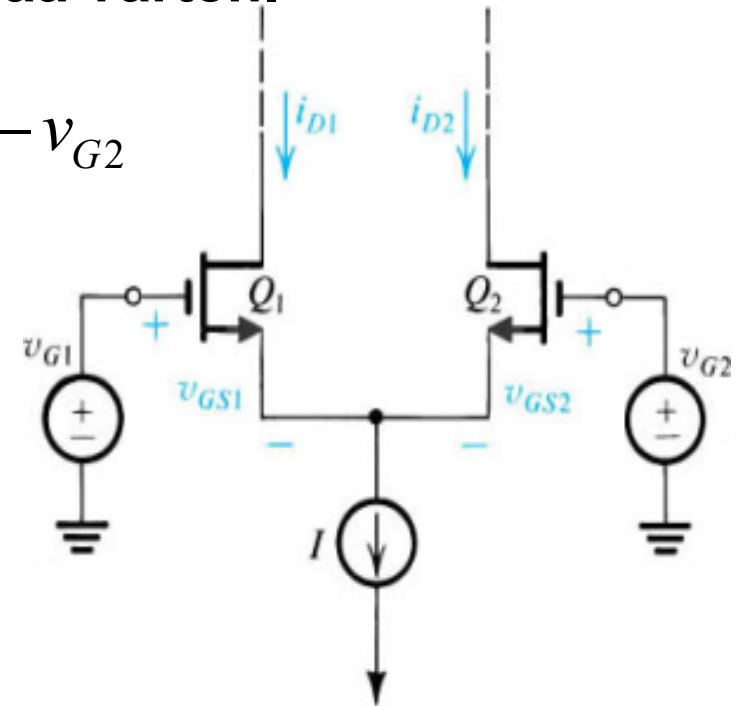
$i_{d1}$ :n ensimmäinen derivaatta:

$$\frac{\partial i_{d1}}{\partial v_{id}} (v_{id} = 0) = \frac{1}{2} \frac{I}{V_{GS} - V_t}$$

2. derivaatta on nolla.

$i_{d1}$ :n kolmas derivaatta:

$$\frac{\partial^3 i_{d1}}{\partial v_{id}^3} (v_{id} = 0) = -\frac{3}{8} \frac{I}{(V_{GS} - V_t)^3}$$



# Differentiaaliparin harmoninen särö

- Kun derivaatat (vid=0 ympäristössä) tunnetaan, saadaan Taylorin sarjan kertoimet:

$$k_n = \frac{f_n^{(n)}(v_0)}{n!} \quad k_1 = \frac{1}{2} \frac{I}{V_{GS} - V_t}, \quad k_2 = 0, \quad k_3 = -\frac{1}{16} \frac{I}{(V_{GS} - V_t)^3}$$

- Kolmas harmoninen särö:

$$HD_3 \approx \left| \frac{k_3}{4k_1} \right| \hat{v}^2 = \frac{1}{32} \left( \frac{\hat{v}}{V_{GS} - V_t} \right)^2$$

- Särö riippuu tuloparin esijännitteestä  $V_{GS}-V_t$ .
- Transistorien dimensiot eivät vaikuta virtojen suhteisiin.
- Differentiaaliparin 2. harmoninen särö on nolla.
- Näin on aina symmetrisille differentiaalisille piireille.
- Differentiaaliparissa edes yksipäisessä lähtösignaalissa ei ole 2. harmonista särökomponenttia.

# Tavoitteet

- **Tietää**
  - Yhden navan vasteen ekvivalentti kohinakaistaleveys.
  - Vastuksen terminen kohina.
  - Miten transistoritason vahvistinkytkenän lineaarisuutta analysoidaan.
- **Ymmärtää**
  - Miten kaistanleveys liittyy vahvistimen kohinaan.
  - Miksi tarvitaan erikseen jännite- ja virtakohinalähteet.
- **Soveltaa**
  - Laskea vahvistimen kohina lähdössä tuloon redusoiduista lähteistä ja kaistasta.
  - Laskea vahvistimen harmoniset särökomponentit HDn:stä (tai kääntäen).