

GRADIENTTI

Vektoriarvoisen funktio:

$$f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$$

$$\underline{f} = (f_1, f_2, \dots, f_m); f_j: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$$

Huomaa huomaa: f_j on komponentti-funktio.

$$\text{Merkintä: } \underline{f}(\underline{x}) = \underline{y}$$

Jacobi-matriisi

$$\underline{J}_{\underline{f}} = D\underline{f}(\underline{x}) =$$

$$= \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1} & \frac{\partial f_1}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial f_1}{\partial x_n} \\ \frac{\partial f_2}{\partial x_1} & \frac{\partial f_2}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial f_2}{\partial x_n} \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial f_m}{\partial x_1} & \dots & \dots & \frac{\partial f_m}{\partial x_n} \end{pmatrix}$$

Ketjusääntö:

$$\begin{aligned} D(\underline{f} \circ \underline{g})(\underline{x}) &= \\ &= D\underline{f}(\underline{g}(\underline{x})) D\underline{g}(\underline{x}) \end{aligned}$$

Differentsiaali:

$$d\underline{f} = D\underline{f}(\underline{x}) \Delta \underline{x}$$

Entyysääntö: $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$

Tällöin \underline{J}_f on reilumatriisi ja sillä on determinantti.

GRADIENTI

Olkoon $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$; $D \subset \mathbb{R}^n$

$n \geq 2$, derivoitava: $\underline{x} \in D$.

MÄÄRITELMÄ

Funktion f gradientti pisteenä \underline{x} on vektori

$$\begin{aligned}\nabla f &= \text{grad } f \\ &= \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}, \frac{\partial f}{\partial x_2}, \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n} \right)^T \\ &\in \mathbb{R}^n\end{aligned}$$

$n = 3$:

$$\nabla = i \frac{\partial}{\partial x} + j \frac{\partial}{\partial y} + k \frac{\partial}{\partial z}$$

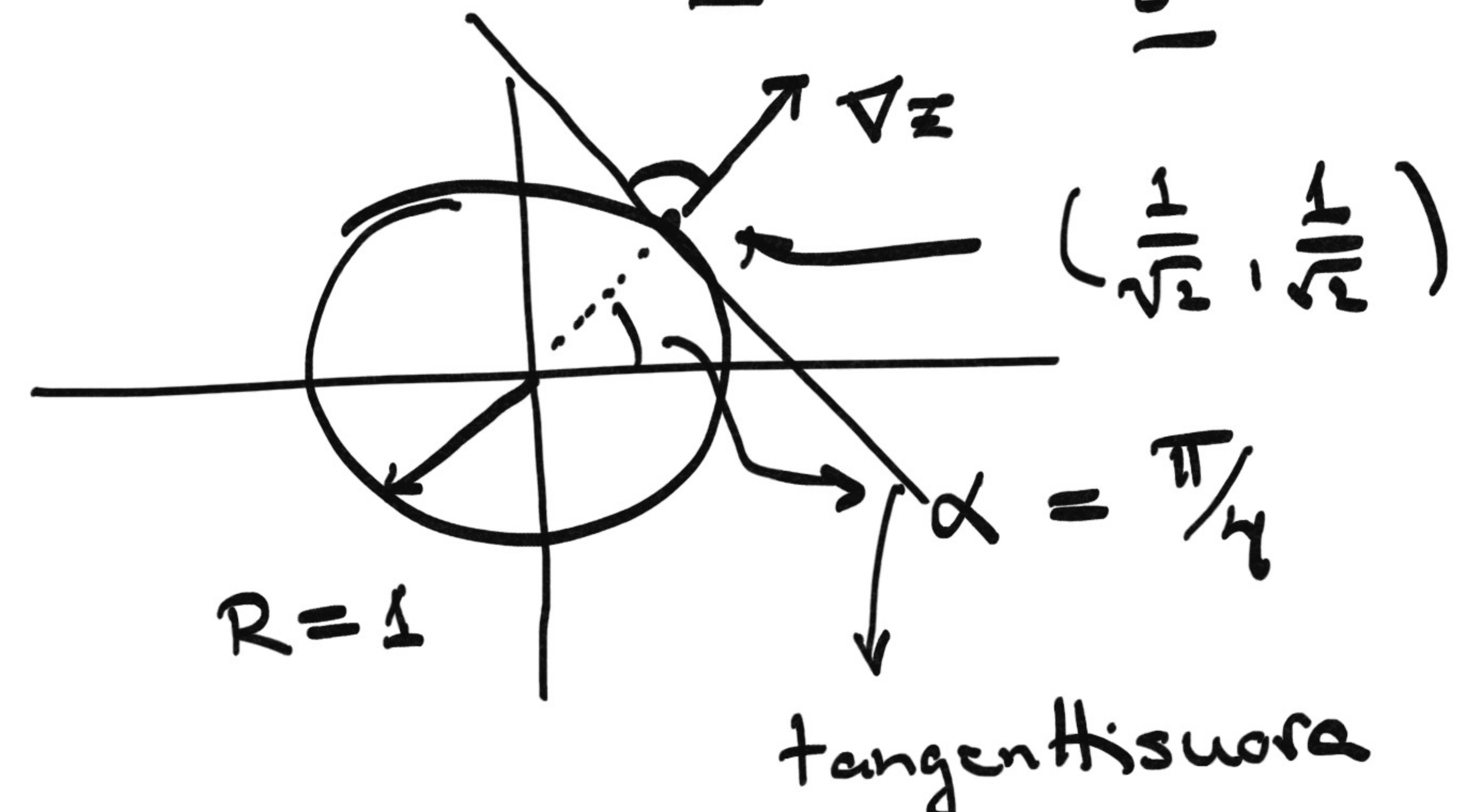
Gradientti kertoo funktion nopeimman kasvun suunnan.

Esimerkki

$$z = f(x, y) = x^2 + y^2$$

Tase-arvokehyset ovat ympyrät.

$$\nabla z = 2x \underline{i} + 2y \underline{j}$$



Perustelu:

Tase-arvokehys: $\underline{r}(t): I \rightarrow \mathbb{R}^2$

$$I = [-1, 1]$$

Lause:

Kiinnitettäen piste: $\underline{r}(0) = (a, b)$

$$\underline{r}(t) = x(t) \underline{i} + y(t) \underline{j}$$

Huomaa: $\underline{\Gamma}(0) = (a, b)$

Tase-curvayksen muoto:

$$f(x(t), y(t)) = f(a, b)$$

"vakio
kaikille $t \in I$.

Ketjusilta:

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x(t), y(t)) x'(t) +$$

$$\frac{\partial f}{\partial y}(x(t), y(t)) y'(t) = 0$$

Verteilen $t = 0$:

$$\nabla f(a, b) \cdot \underline{\Gamma}'(0) = 0$$

Kohtisuoruss!

Lisäolos: $\nabla f(a, b) \neq \underline{0}$

Gradientti ja tangenttiiviskon
ovat kohtisuoravälin.

Lisäksi:

Ente, jos $\nabla f(x) = \underline{0}$?

→ Tällöin piste x on
mahdollinen extremarvo.

Lause (Suunnatut derivaatit)

$$\underline{u} = u_1 \underline{i} + u_2 \underline{j}; \|\underline{u}\| = 1$$

Tällöin funktion f

suunnatut derivaatit:

$$D_{\underline{u}} f(a, b) = \underline{u} \cdot \nabla f(a, b).$$

Esimerkki

$$f(x, y) = y^4 + 2xy^3 + x^2y^2$$

$$D_{\underline{u}} f(0, 1) : \nabla f(0, 1) = 2\underline{i} + 4\underline{j}$$

$$(a) \underline{u} = \underline{i} + 2\underline{j} \quad (b) \underline{u} = \underline{i} + \underline{j}$$

(a)

$$\underline{u} = \frac{1}{\sqrt{5}} (\underline{i} + 2\underline{j})$$

$$D_{\underline{u}} \nabla f(0,1) =$$

$$= \frac{1}{\sqrt{5}} (\underline{i} + 2\underline{j}) \cdot (2\underline{i} + 4\underline{j})$$

$$= 2\sqrt{5} \approx 4.5 \quad (\underline{u} \parallel \nabla f)$$

(b)

$$\underline{u} = (\underline{i} + \underline{j}) / \sqrt{2}$$

$$D_{\underline{u}} \nabla f(0,1) =$$

$$= \frac{1}{\sqrt{2}} (\underline{i} + \underline{j}) \cdot (2\underline{i} + 4\underline{j})$$

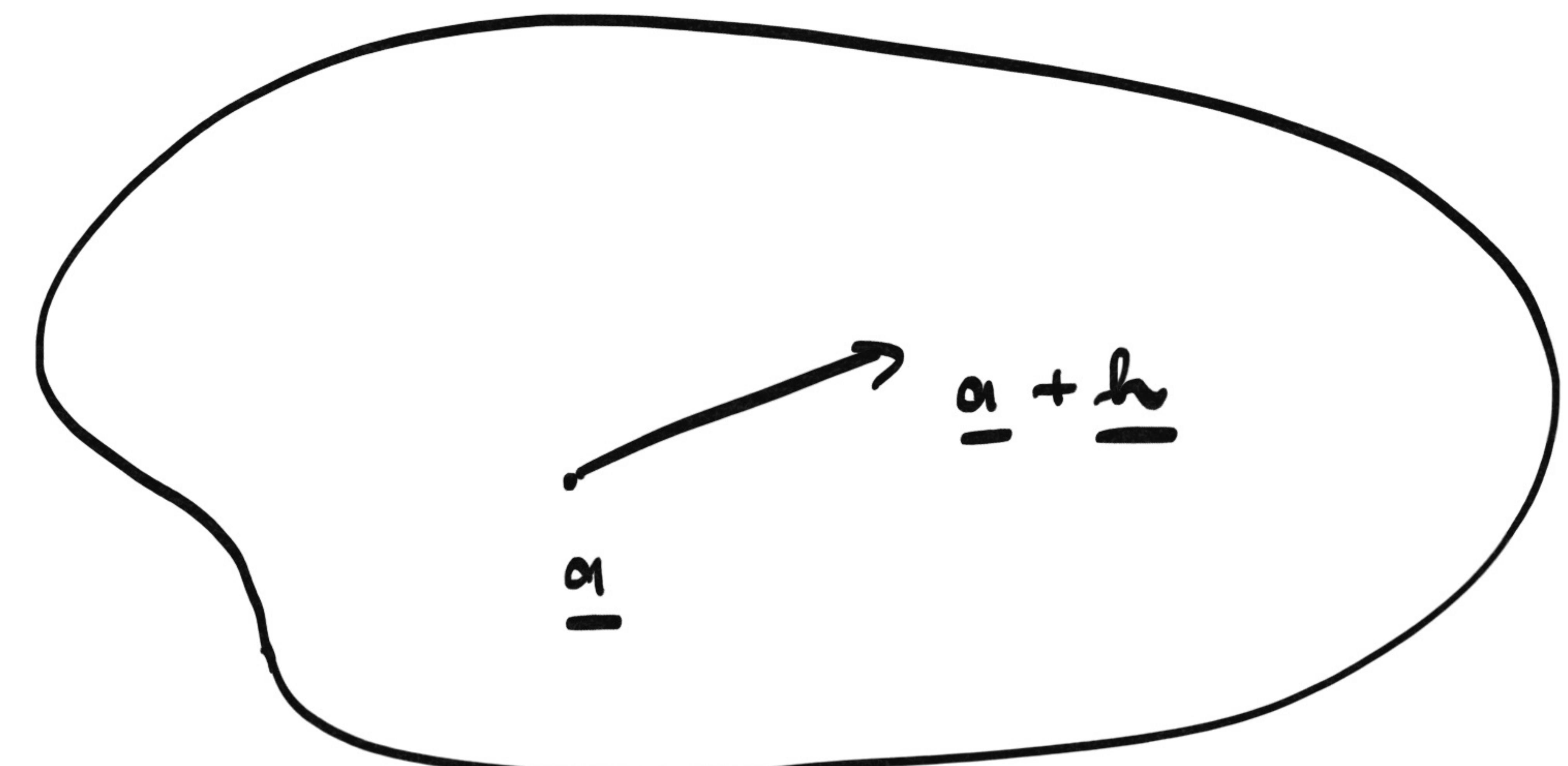
$$= 3\sqrt{2} \approx 4.2$$

TAYLORIN KAANA

Pisteapproksimointi ;

Kehityskeskus \underline{a} ;

Poikkeama \underline{h}



$$f: D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$$

Oletus: $f: U \subset \mathbb{R}^n$ on jatkuva
osittaisderivoitavat
leoblo jenalle
 $(\underline{a}, \underline{a} + \underline{h})$

Taylor:

$$f(\underline{a} + \underline{h}) = \sum_{j=0}^m \frac{(\underline{h} \cdot \nabla)^j f(\underline{a})}{j!}$$

$$\begin{aligned}
&= f(a, b) + h f_1(a, b) \\
&\quad + k f_2(a, b) \\
&\quad + \frac{1}{2} h^2 f_{11}(a, b) + h k f_{12}(a, b) \\
&\quad + \frac{1}{2} k^2 f_{22}(a, b)
\end{aligned}$$

Esimerkki

$$f(x, y); \quad \underline{h} = (h, k);$$

Taylor astuttaan 2: $T_2(f; (a, b))$

Sis:

$$T_2(f; (a, b)) = \sum_{j=0}^2 \frac{((h, k) \cdot \nabla)^j f(a, b)}{j!}$$

$$\begin{aligned}
&= f(a, b) + (h D_1 + k D_2) f(a, b) \\
&\quad + \underbrace{\frac{1}{2} (h D_1 + k D_2)^2}_{f(a, b)}
\end{aligned}$$

$$h^2 D_{11} + 2hk D_{12} + k^2 D_{22}$$