

Miksi Poissonin sulut?

Sanotaan, että meillä on muunnos  $(q, p) \rightarrow (Q, P)$

Alussa tiedämme, että meillä on Hamiltonin liikeyhtälöt

$$\dot{q} = \frac{\partial H}{\partial p} \text{ ja } \dot{p} = -\frac{\partial H}{\partial q}$$

Haluamme, että tämä muoto on voimassa myös uusissa koordinaateissa. Katsotaan milloin näin on. Alussa  $H(q, p) \rightarrow K(Q, P)$

Ensin aikaderivaatta  $Q$ :sta

$$\frac{d}{dt} Q(q, p) = \frac{\partial Q}{\partial q} \dot{q} + \frac{\partial Q}{\partial p} \dot{p} = \frac{\partial Q}{\partial q} \frac{\partial H}{\partial p} - \frac{\partial Q}{\partial p} \frac{\partial H}{\partial q}$$

Toisaalta uusi Hamiltonin funktio  $K(Q, P)$  on sama kuin  $H(q, p)$ . Se vain kirjoitetaan eri muuttujissa.

$$\Rightarrow \frac{\partial H}{\partial p} = \frac{\partial K}{\partial Q} \frac{\partial Q}{\partial p} + \frac{\partial K}{\partial P} \frac{\partial P}{\partial p} \text{ ja } \frac{\partial H}{\partial q} = \frac{\partial K}{\partial Q} \frac{\partial Q}{\partial q} + \frac{\partial K}{\partial P} \frac{\partial P}{\partial q}$$

Sijoitetaan aiempaan ja saamme

$$\begin{aligned} \dot{Q}(q, p) &= \frac{\partial Q}{\partial q} \left( \frac{\partial K}{\partial Q} \frac{\partial Q}{\partial p} + \frac{\partial K}{\partial P} \frac{\partial P}{\partial p} \right) - \frac{\partial Q}{\partial p} \left( \frac{\partial K}{\partial Q} \frac{\partial Q}{\partial q} + \frac{\partial K}{\partial P} \frac{\partial P}{\partial q} \right) \\ &= \frac{\partial K}{\partial P} \underbrace{\left( \frac{\partial Q}{\partial q} \frac{\partial P}{\partial p} - \frac{\partial Q}{\partial p} \frac{\partial P}{\partial q} \right)}_{\{Q, P\}} + \frac{\partial K}{\partial Q} \underbrace{\left( \frac{\partial Q}{\partial q} \frac{\partial Q}{\partial p} - \frac{\partial Q}{\partial p} \frac{\partial Q}{\partial q} \right)}_0 \end{aligned}$$

Toisin sanoen  $\dot{Q} = \frac{\partial K}{\partial P}$  joss  $\{Q, P\} = 1$  kuten se oli alkuperäisille koordinaateille

Poissonin sulut ja kvanttimekaniikka?

Canonical transformation:  $(q, p) \rightarrow (Q, P)$

Before transformation  $H(q, p) \Rightarrow \dot{q} = \frac{\partial H}{\partial p}$  &  $\dot{p} = -\frac{\partial H}{\partial q}$

After canonical transformation  $H(q, p) \rightarrow H'(Q, P)$

and  $\dot{Q} = \frac{\partial H'}{\partial P}$  &  $\dot{P} = -\frac{\partial H'}{\partial Q}$  i.e. equations have

the same form.

Poisson bracket:  $f(q, p), g(q, p)$  for simplicity just 1 coordinate

$$\text{Poisson bracket: } \{f, g\} = \frac{\partial f}{\partial q} \frac{\partial g}{\partial p} - \frac{\partial f}{\partial p} \frac{\partial g}{\partial q}$$

For a function  $f(q, p, t)$  Hamilton's equations imply

$$\frac{d}{dt} f(q, p, t) = \{f, H\} + \frac{\partial f}{\partial t}$$

also  $\{q, p\} = 1$  or for more coordinates  $\{q_i, p_j\} = \delta_{ij}$   
 $\{q_i, q_j\} = 0$   
 $\{p_i, p_j\} = 0$

$\rightarrow$  Spooky. Looks a lot like quantum mechanics!

$$[x, p] = i\hbar \text{ or Heisenberg eq. } \frac{d\hat{F}}{dt} = -\frac{i}{\hbar} [\hat{F}, \hat{H}] + \frac{\partial \hat{F}}{\partial t}$$

Jacobi identity:  $\{f, \{g, h\}\} + \{g, \{h, f\}\} + \{h, \{f, g\}\} = 0$

in QM:  $[\hat{A}, [\hat{B}, \hat{C}]] + [\hat{C}, [\hat{A}, \hat{B}]] + [\hat{B}, [\hat{C}, \hat{A}]] = 0$

(These ideas helped to unify Schrödinger's picture with Heisenberg's)

Kuvitellaan, että olemme keksineet koordinaatit  $q_i$ , jotka ovat kaikki syklisiä.

Tällöin niitä vastaavat kanoniset liikemäärät ovat vakioita eli  $\dot{p}_i = 0$

$$\Rightarrow p_i = \alpha_i \text{ (vakioita)}$$

Jos  $H$  on säilyvä suure  $H(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n) = \text{vakio}$

Hamiltonin yhtälöistä on tällöin enää jäljellä

$$\dot{q}_i = \frac{\partial H}{\partial p_i} = \frac{\partial H}{\partial \alpha_i} = \omega_i(\alpha)$$

← vakio

Tämä on helppo ratkaista  $q_i(t) = \omega_i(\alpha)t + \delta_i$

Kaikki koordinaatit riippuvat nyt lineaarisesti ajasta. Haluaisimme löytää muunnoksia, jotka tekevät mahdollisen monen koordinaatin sykliseksi. Millaiset muunnokset ovat sallittuja?

Euler-Lagrange yhtälöt ovat muuttumattomia jos

a) teemme pistemuunnoksen  $Q = Q(q, t)$  niin, että  $L(q, \dot{q}, t) = L'(Q, \dot{Q}, t)$

b) Lagrangen funktion lisätään kokonaisaikaderivaatta  $L' = L + \frac{d}{dt}F(q, t)$

H:lle harjittsemme pistemuunnoksia faasivaruudessa ts.

$$Q_i = Q_i(p, q, t) \text{ ja } P_i = P_i(p, q, t)$$

$$(q, p):\text{lle pätee } \dot{q}_i = \frac{\partial H}{\partial p_i} \text{ ja } \dot{p}_i = -\frac{\partial H}{\partial q_i}$$

Kaikki muunnokset eivät säilytä Hamiltonin yhtälöiden muotoa. Mutta jos on uusi Hamiltonin funktio

$K(q, p, t)$  niin, että

$$\dot{Q}_i = \frac{\partial K}{\partial P_i} \text{ ja } \dot{P}_i = -\frac{\partial K}{\partial Q_i}$$

on muunnos **KANONINEN**

Hamiltonin periaate:  $\delta \int_{t_1}^{t_2} (\sum P_i \dot{q}_i - H(q, p, t)) dt = 0$   
tai uuden Hamiltonin avulla

$$\delta \int_{t_1}^{t_2} (\sum P_i \dot{Q}_i - K(Q, P, t)) dt = 0$$

Jotta jälkimmäinen seuraa ensimmäisestä

$$(\sum P_i \dot{q}_i - H) = \sum P_i \dot{Q}_i - K + F$$

(vakio  $F$  ei voi olla edessä, mutta kanoniselle muunnokselle se on 1)

$F$  on kanonisen muunnoksen **generoiva funktio** ja voi riippua vanhoista ja uusista faasiavaruuden koordinaateista.

①  $F = F_1(q, Q, t)$  niin että vanhat ja uudet koordinaatit ovat riippumattomia.

$$\begin{aligned} \Rightarrow \sum_i p_i \dot{q}_i - H &= \sum_i P_i \dot{Q}_i - K + \dot{F}_1 \\ &= \sum_i P_i \dot{Q}_i - K + \frac{\partial F_1}{\partial t} + \sum_i \left( \frac{\partial F_1}{\partial q_i} \dot{q}_i + \frac{\partial F_1}{\partial Q_i} \dot{Q}_i \right) \end{aligned}$$

Katsotaan kertoimia

$$\Rightarrow p_i = \frac{\partial F_1}{\partial q_i}, \quad P_i = -\frac{\partial F_1}{\partial Q_i} \quad \text{ja} \quad K = H + \frac{\partial F_1}{\partial t}$$

ja saamme muunnoksen  $p_i(q, Q, t), P_i(q, Q, t)$  ja yhteyden  $H$ :n ja  $K$ :n välille.

Esim.  $F_1 = -Q/q$

$$\Rightarrow p = \frac{\partial F_1}{\partial q} = Q/q^2, \quad P = -\frac{\partial F_1}{\partial Q} = 1/q$$

eli  $Q = pq^2$   $P = 1/q$  kertoo uudet koordinaatit vanhojen avulla.

2. Oletetaan nyt  $F = F_2(q_i, p_i, t) - \sum Q_i p_i$   
 vanhat koordinaatit ja uudet liikemäärät  
 $p_i$  riippumattomia.

$$\begin{aligned} \Rightarrow \sum \dot{q}_i p_i - H &= \sum \dot{Q}_i p_i - K + F_2 - \sum (\dot{Q}_i p_i + Q_i \dot{p}_i) \\ &= \sum -Q_i \dot{p}_i - K + \frac{\partial F_2}{\partial t} + \sum \left( \frac{\partial F_2}{\partial q_i} \dot{q}_i + \frac{\partial F_2}{\partial p_i} \dot{p}_i \right) \end{aligned}$$

ts.  $p_i = \frac{\partial F_2}{\partial q_i}, Q_i = \frac{\partial F_2}{\partial p_i}, K = H + \frac{\partial F_2}{\partial t}$

Samaan tapaan voimme valita

$$F = F_3(p, Q, t) + \sum_i q_i p_i \quad \text{tai}$$

$$F = F_4(p, P, t) + \sum_i (q_i p_i - Q_i P_i)$$

Kurkkaa vaikka wikipediasta, mutta idea on sama

Harmonic oscillator: Try a transformation

$$p = C \sqrt{2mP} \cos Q \quad C = \text{constant}$$

$$q = \frac{C}{m\omega} \sqrt{2mP} \sin Q$$

$$\begin{aligned} H &= \frac{p^2}{2m} + \frac{1}{2} m\omega^2 q^2 = \frac{1}{2m} C^2 2mP \cos^2 Q \\ &\quad + \frac{1}{2} m\omega^2 \frac{C^2}{m^2\omega^2} 2mP \sin^2 Q \\ &= C^2 P (\sin^2 Q + \cos^2 Q) = C^2 P = K \end{aligned}$$

uusi liikemäärä  $P = E/C^2$  ja  $Q$  syklinen

Ouko muunnos kanoninen? etsitään  
generoiva muunnos  $F = F_1(q, Q)$

$$\frac{p}{q} = m\omega \cot Q$$

$$\text{Toisaalta } p = \frac{\partial F_1}{\partial q} \Rightarrow F_1 = \int p(q, Q) dq + g(Q)$$

$$p = -\frac{\partial F_1}{\partial Q} = \frac{m\omega q^2}{2 \sin^2 Q} - \frac{dg}{dQ} = \frac{1}{2} m\omega q^2 \cot Q + g(Q)$$

$$\text{Jos valitsemme } dg/dQ = 0 \Rightarrow q^2 = \frac{2P}{m\omega} \sin^2 Q$$

Muunnos on siis kanoninen jos  $C = \sqrt{\omega}$

$$\Rightarrow P = E/\omega$$

Harmonic oscillator continues ...

The only Hamiltonian equation to solve is now

$$\dot{Q} = \frac{\partial K}{\partial P} = \omega \Rightarrow Q(t) = \omega t + \delta$$

$$\Rightarrow q = \sqrt{\frac{2E}{m\omega^2}} \sin(\omega t + \delta)$$

$$p = \sqrt{2mE} \cos(\omega t + \delta)$$

$$\text{and } q = \sqrt{\frac{2P}{m\omega}} \sin Q \quad p = \sqrt{2mP\omega} \cos Q$$

Kanonisuuden tarkistus edellytti generoivan funktion löytämistä ja jouduinno integroimiseen. Olisiko olisi helpompaa ...

Osoittautuu, että muunnos on kanoninen jos se säilyttää Poissonin sulut

$$\text{Poissonin sulut: } \{f, g\} = \sum_i \left( \frac{\partial f}{\partial q_i} \frac{\partial g}{\partial p_i} - \frac{\partial f}{\partial p_i} \frac{\partial g}{\partial q_i} \right)$$

$$\text{Koordinaateille saadaan } \{q_i, q_j\} = 0, \{p_i, p_j\} = 0, \{q_i, p_j\} = \delta_{ij}$$

$$\text{Muunnos on kanoninen, jos } \{Q_i, P_j\} = \delta_{ij}, \{Q_i, Q_j\} = 0, \{P_i, P_j\} = 0$$



Sanotaan, että meillä on 2-tyyppin generoiva funktio  $F_2(q, p, t)$ . Tällöin

$$p = \frac{\partial F_2}{\partial \dot{q}}, \quad Q = \frac{\partial F_2}{\partial p} \text{ ja } K(Q, P, t) = H(q, p, t) + \frac{\partial F_2}{\partial t}$$

Hamiltonin yhtälöt uusissa koordinaatoissa siis edelleen

$$\dot{P} = -\frac{\partial K}{\partial Q} \text{ ja } \dot{Q} = \frac{\partial K}{\partial P}$$

Eikö olisikin ihanaa, jos  $K=0$ ? Jos se olisi nolla, niin myös  $\dot{P}=0$  ja  $\dot{Q}=0$ . Kaikki yleistetyt koordinaatit ja liikemäärät olisivat vakioita. ❤️

Valitaan nyt niin, että "Hamilton's principal func"  $S$  on meidän kanonisen muunnoksen generoiva funktio eli  $f_2(q, \alpha, t) = S(q, t) + A$

$\alpha$  = vakio liikemääriä ← vakio

$$\Rightarrow p = \frac{\partial F_2}{\partial \dot{q}} = \frac{\partial S}{\partial \dot{q}}$$

$$\text{Toisaalta } H(q, p, t) + \frac{\partial F_2}{\partial t} = 0 \Rightarrow H(q, \frac{\partial S}{\partial \dot{q}}, t) + \frac{\partial S}{\partial t} = 0 \quad \text{Hamilton-Jacobi yhtälö}$$

$$\text{Lisäksi } Q = \frac{\partial S}{\partial \alpha}$$

Meillä on nyt siis osittaisdiferentiaaliyhtälö kanonisen muunnoksen generaattorille, jonka ratkaisi antaa erityisen helpot likeyhtälöt.

Osoittautuu, että "Hamilton's principal function"  $S$  liittyy läheisesti vaikutusfunktioon.  $S(q, p, t)$

$$\frac{dS}{dt} = \sum_i \frac{\partial S}{\partial q_i} \dot{q}_i + \sum_i \frac{\partial S}{\partial p_i} \dot{p}_i + \frac{\partial S}{\partial t} = \sum_i p_i \dot{q}_i - H = L$$

$$\Rightarrow S = \int L dt \text{ eli vaikutus + joku vakio}$$

$$\text{Jos } H \text{ ei riipu ajasta, } \frac{\partial S}{\partial t} = \text{vakio} = -E \Rightarrow S = W(q) - Et$$

yleensä näin

Tällöin Hamilton-Jacobi yhtälö on

$$H(q, \frac{\partial W}{\partial q}) = E$$

Esimerkki 1: vapaa hiukkanen 1D

$$H(q, p) = p^2/2m \text{ eli } H\text{-yhtälö } \frac{1}{2m} \left( \frac{\partial W(x)}{\partial x} \right)^2 = E$$

Jotta saadaan vakio oikealle, on  $W$ :n oltava lineaarinen

$W(x) = \pm x \sqrt{2mE}$  on ratkaisu. ( $q=x$ )

$$S(q, t) = \pm x \sqrt{2mE} - Et, \quad p = \frac{\partial S}{\partial x} = \pm \sqrt{2mE} \Leftrightarrow E = p^2/2m$$

$$S = \pm xp - p^2/2m t \Rightarrow Q = \frac{\partial S}{\partial p} = \pm x - \frac{p}{m} t \text{ mikä on vakio}$$

$\Rightarrow x = Q + \frac{p}{m} t$  eli lineaarinen liike.

Esimerkki 2: Lineaarinen potentiaali:  $H(q, p) = \frac{p^2}{2m} + mgz$

$$\Rightarrow \frac{1}{2m} \left( \frac{\partial W}{\partial z} \right)^2 + mgz = E$$

$$\Rightarrow W(z) = \pm \frac{2\sqrt{2}}{3g\sqrt{m}} (E - mgz)^{3/2}, \text{ tarkasta } \frac{\partial W}{\partial z} = \pm \frac{2\sqrt{2}}{3g\sqrt{m}} \frac{3}{2} \sqrt{E - mgz} (-mg)$$

$$\text{Sijertus: } \frac{1}{2m} \cdot 2m (E - mgz) + mgz = E \Leftrightarrow 0 = 0 \text{ OK!}$$

$$\beta = \frac{\partial S}{\partial E} = \pm \sqrt{\frac{2(E - mgz)}{mg^2}} - t \Leftrightarrow z = \frac{E}{mg} - \frac{g}{2} (\beta + t)^2$$

Esimerkki 3:  $H = p^2/2m + U(x)$ ,  $S = W(x) - Et$

$$\Rightarrow \frac{1}{2m} \left( \frac{\partial W}{\partial x} \right)^2 = E - U(x) \Rightarrow W(x) = \int \sqrt{2m(E - U(x))} dx, \quad E = \pi^2/2m \text{ vakio}$$

$$\Rightarrow S(x, \pi, t) = \int \sqrt{\pi^2 - 2mU(x)} dx - \frac{\pi^2}{2m} t - C \quad \leftarrow \text{vakio}$$

$$p = \frac{\partial S}{\partial x} = \sqrt{\pi^2 - 2mU(x)}, \quad q = \frac{\partial S}{\partial \pi} = \int \frac{\pi dx}{\sqrt{\pi^2 - 2mU(x)}} - \frac{\pi}{m} t$$

$$E = \frac{p^2}{2m} + U \quad (\text{energiens } \text{s} \ddot{\text{a}}\text{tilymning})$$

$$\Rightarrow t - t_0 = \int dt = \int_{x_0}^x \frac{m dx}{\sqrt{2m(E-U)}}$$

Esimerkki: generoivaksi funktioksi voi valita melkein mitä vain... saata silti kanonisen muunnoksen

Generoiva funktio  $F_1(q, Q, t) = aq^2 Q^3 t$

$p = \frac{\partial F_1}{\partial q} = 2aqQ^3 t$ ,  $P = -\frac{\partial F_1}{\partial Q} = -3aq^2 Q^2 t$ ,  $\frac{\partial F_1}{\partial t} = aq^2 Q^3$

$Q = \left(\frac{p}{2aq t}\right)^{1/3} \rightarrow p = -3aq^2 t \left(\frac{p}{2aq t}\right)^{2/3} = -(at)^{1/3} \frac{3}{2^{2/3}} q^{4/3} p^{2/3}$

$\frac{\partial Q}{\partial q} = \left(\frac{p}{2at}\right)^{1/3} \left(-\frac{1}{3}\right) q^{-4/3}$ ,  $\frac{\partial Q}{\partial p} = \left(\frac{1}{2aq t}\right)^{1/3} \frac{1}{3} p^{-2/3}$

$\frac{\partial p}{\partial q} = -(at)^{1/3} \frac{4}{2^{2/3}} q^{1/3} p^{2/3}$ ,  $\frac{\partial p}{\partial p} = -(at)^{1/3} q^{4/3} 2^{1/3} p^{-1/3}$

$\{Q, P\}_{q,p} = \frac{\partial Q}{\partial q} \frac{\partial P}{\partial p} - \frac{\partial Q}{\partial p} \frac{\partial P}{\partial q} = +\frac{1}{3} \left(\frac{1}{2at}\right)^{1/3} q^{-4/3} (2aq t)^{1/3} q^{4/3} p^{-1/3} p^{1/3}$   
 $+ \frac{1}{3} \left(\frac{1}{2aq t}\right)^{1/3} q^{-1/3} p^{-2/3} (at)^{1/3} q^{4/3} q^{1/3} p^{2/3}$

$= +\frac{1}{3} + \frac{1}{3} \cdot 2 = 1 \Rightarrow$  Generoimme kanonisen muunnoksen!

$\{q, p\}_{q,p} = \frac{\partial q}{\partial q} \frac{\partial p}{\partial p} - \frac{\partial q}{\partial p} \frac{\partial p}{\partial q} = 1$

Hieman oli harmoninen värähtelijä esimerkki. Lähtökohdista oli

$p = \alpha \sqrt{2m\omega} \cos Q$   
 $q = \frac{\alpha}{m\omega} \sqrt{2m\omega} \sin Q$   
 tätä ei tuotettu generoivalla funktiolla.

$\Rightarrow \{q, p\}_{Q,P} = \frac{\partial q}{\partial Q} \frac{\partial p}{\partial P} - \frac{\partial q}{\partial P} \frac{\partial p}{\partial Q} = \frac{\alpha}{m\omega} \sqrt{2m\omega} \cos Q \cdot \frac{1}{2} \alpha \sqrt{2m} P^{-1/2} \cos Q$   
 $- \frac{\alpha}{m\omega} \sqrt{2m} \frac{1}{2} P^{-1/2} \sin Q (-1) \alpha \sqrt{2m\omega} \sin Q$   
 $= \alpha^2 / \omega = 1$  jos  $\alpha = \sqrt{\omega}$  !!

Luoko mikä tahansa  $F_1(q, Q, t)$  kanonisen muunnoksen?

Tarkistetaan Poissonin sulkeet:  $p = \frac{\partial F_1}{\partial q}$ ,  $P = -\frac{\partial F_1}{\partial Q} = P(q, Q, t)$

$$\Rightarrow \{Q, p\}_{q,p} = \frac{\partial Q}{\partial q} \frac{\partial p}{\partial p} - \frac{\partial Q}{\partial p} \frac{\partial p}{\partial q} = \frac{\partial Q}{\partial q} \left( -\frac{\partial^2 F_1}{\partial p \partial Q} \right) + \frac{\partial Q}{\partial p} \left( \frac{\partial^2 F_1}{\partial q \partial Q} \right)$$

Toisalta  $p = \frac{\partial F_1}{\partial q} = P(q, Q, t) \Rightarrow \frac{\partial^2 F_1}{\partial q \partial Q} = \frac{\partial P}{\partial Q}$ , jos derivaatta järjestystä saa vaihtaa

$$\text{eli } \{Q, p\}_{q,p} = \frac{\partial Q}{\partial q} \left( -\frac{\partial^2 F_1}{\partial p \partial Q} \right) + \frac{\partial Q}{\partial p} \left( \frac{\partial P}{\partial Q} \right) = 1$$

0, koska  $P(q, Q, t)$

Toisin sanoen voitte keksiä (melkein) mitä vain generoivaa funktiota ja saada kanonisen muunnoksen. Se mikä ei ole selvää, onko muunnos hyödyllinen. Se on sitä, jos Hamiltonin yhtälöt tulevat helpommiksi.

Tämä on motiivi Hamilton-Jacobin yhtälössä missä lähdettiin hakemaan mahdollisimman helpon ongelman luovaa kanonista muunnosta ja sen generoivaa funktiota.