

# Taajuus-, Fourier- ja spektraalianalyysi

- Transientti- ja korrelaatioanalyysi tähtäävät impulssivasteen (askelvasteen) mallintamiseen
  - Kuvaus aikatasossa
- Taajuus- Fourier- ja spektraalianalyysi tähtäävät systeemin taajuusominaisuuksien mallintamiseen:
  - Taajuusvaste
  - Kuvaus taajuustasossa
- Taajuusvaste = systeemin sisäänmenolle aiheuttama vahvistus ja vaihekulman muutos taajuden funktiona:
  - Siirtofunktio  $G(s) \Rightarrow s=i\omega \Rightarrow$  taajuusvaste (taajuusfunktio)  $G(i\omega)$
- Superpositioperiaate pätee edelleen:
  - Standardisyöte  $A \sin \omega t$
  - Yhdistämiskeinona Fourier-sarja

# Lineaarisen systeemin taajuusvaste

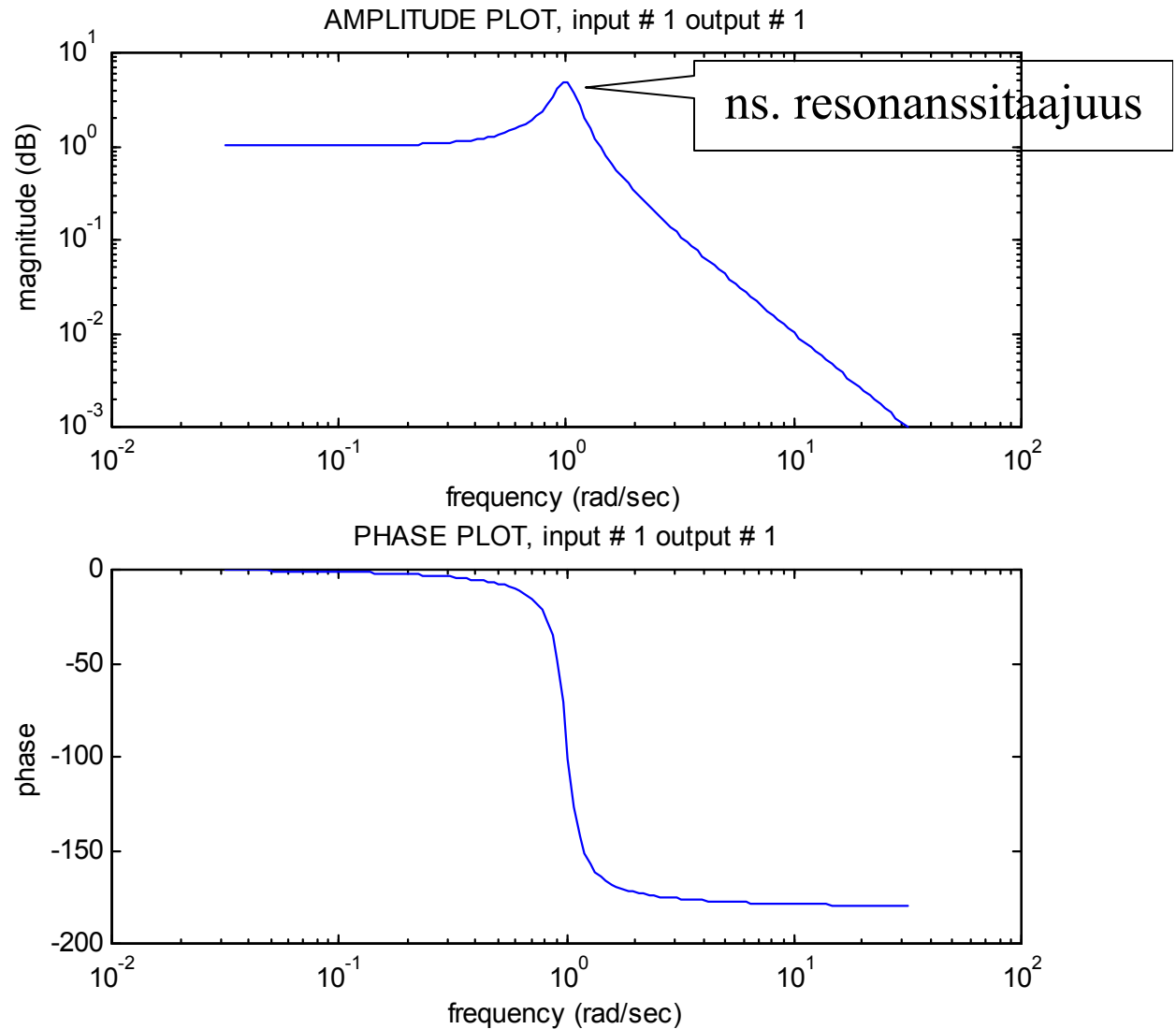
- Olkoon systeemin siirtofunktio  $G(s)$ , jonka navat vasemmassa puolitasossa
- Valitaan sisäänmeno  $u(t)=A\sin\omega t$ ; mitä tulee ulos?
- Voidaan osoittaa (ks. laskarit), että kun alkutransientit ovat hävinneet, ulos tulee  $B\sin(\omega t+\phi)$ , jossa
  - $B=A |G(i\omega)|$
  - $\phi=\arg(G(i\omega))$
- **Taajuusanalyysi:** Mitataan  $B$  ja  $\phi$  usealla eri  $\omega$   
 $\Rightarrow$  taajuusvaste

# Boden diagrammi

- Vakiintunut tapa esittää taajuusvaste
- Piirretään amplitudisuhde  $\log |G(i\omega)|$  (desibeleinä) ja vaihe-ero (asteina)  $\arg(G(i\omega))$  (asteina) taajuuden (logaritminen asteikko) funktiona
- Vastaa näppärästi kysymykseen mitä tapahtuu mielenkiintoisilla taajuuksilla.
- Approksimatiivinen piirto helppoa:
  - esim. sarjaankytkettyjen systeemien diagrammit voidaan laskea yhteen
  - $\log |G_1(i\omega)| + \log |G_2(i\omega)| = \log |G_1(i\omega)G_2(i\omega)|$
- Muita taajuusvasteen esitystapoja:
  - Nyquistin diagrammi
    - piirretään  $G(i\omega)$  kompleksitasoon, kun  $-\infty \leq \omega \leq \infty$
  - Nicholsin kartta
    - piirretään amplitudisuhde vaihe-eron funktiona

# Esimerkki

- Systeemin  $G(S) = 1/(s^2 + 0.2s + 1)$   
Boden diagrammi



- Matlab: `bodeplot(th2ff(poly2th([1 0.2 1],1,[],[],[],[],-1)))`

# Taajuusanalyysin etuja & haittoja

- Helppo käyttää, ei tarvita erityisiä laskentavirityksiä
- Ei vaadita muita oletuksia systeemistä kuin lineaarisuus
- Kiinnostavat taajuusalueet helppo tutkia tarkemmin
- Tuloksena taulukko tai mittauspisteiden kautta kulkeva interpolaatio:
  - Ei sovellu simulointiin sellaisenaan
  - Siirtofunktion estimointi taajusvasteen avulla?
- Reaalimaailman systeemeillä ei usein voida kokeilla täysin vapaasti
- Vaatii pitkiä mittausaikoja:
  - Alkutransientti
  - Useita mitattavia taajuuksia
  - Mikäli kiinnostavat taajuudet matalia

# Fourier-analyysi

- Taajusvaste sisäänmenon ja ulostulon Fourier-muunnosten avulla
- Perusajatus:  $Y(\omega) = G(i\omega)U(\omega)$  (Fourier-muunnos)  
 $\Rightarrow G(i\omega) = Y(\omega)/U(\omega)$
- $y(t)$  ja  $u(t)$  tunnetaan vain äärellisellä välillä  $[0, S]$
- Muodostetaan Fourier-muunnoksista  $Y(\omega)$  ja  $U(\omega)$  arviot määritelmän perusteella:

$$Y_S(\omega) = \int_0^S y(t)e^{-i\omega t} dt, \quad U_S(\omega) = \int_0^S u(t)e^{-i\omega t} dt$$

$\Rightarrow$  Empiirinen siirtofunktioestimaatti (empirical transfer function estimate, ETFE):

- $\hat{G}(i\omega) = Y_S(\omega)/U_S(\omega)$
- perustuu vain mittauksiin ja lineaarisuusoletukseen

# Fourier-analyysi käytännössä

- $u(t) = u_0 \cos \omega_* t$  ja  $S = k\pi / \omega_*$ ,  $k = 1, 2, \dots \Rightarrow U_S(\omega_*) = u_0 S / 2$ , muuten  $U_S(\omega) = 0$
- Tällöin ETFE on
$$\hat{G}_S(i\omega_*) = \frac{2}{u_0 S} \left( \int_0^S y(t) \cos(\omega_* t) dt - i \int_0^S y(t) \sin(\omega_* t) dt \right)$$
- Helppo laskea: korreloidaan  $y(t)$  sinin ja kosinin kanssa
- Käytännössä integraaleja approksimoidaan (diskreetti Fourier-muunnos):
$$Y_S(\omega) = T \sum_{k=1}^N y(kT) e^{-i\omega kT}, U_S(\omega) = T \sum_{k=1}^N u(kT) e^{-i\omega kT}$$
  - $T =$  näytteenottoväli ja  $S = NT$
  - Jakso  $2\pi \Rightarrow$  riittää laskea välille  $0 \leq \omega \leq 2\pi$ , valitaan  $\omega = r2\pi/N$ ,  $r = 0, \dots, N-1$
- Nopea Fourier-muunnos (FFT, Fast Fourier Transform)
  - diskreetti Fourier-muuntaminen vaatii  $N^2$  laskutoimitusta
  - FFR vaatii  $N \log_2 N \ll N^2$  laskutoimitusta

# ETFE:n tarkkuus

- ETFE:n ja todellisen taajuusvasteen ero (kirja 8.23 ja Appendix 8.8) riippuu
  - käytetystä ohjauksesta ja sen taajuussisällöstä
  - systeemin ominaisuuksista (impulssivaste)
  - signaali-kohinasuhteesta
- Jos  $u(t)$ :ssä on sinikomponentti tietyllä taajuudella ja häiriössä ei, virhe ko. taajuudella pienenee  $S:n$  kasvaessa
- Muuten määräävä tekijä on signaali-kohinasuhde
- Fourier-analyysi tuottaa hyviä taajuusvasteen estimaatteja, jos sisäänmenossa sinikomponenttejä
  - muuten estimaatit saattavat olla epätarkkoja



# Spektraalianalyysi

- Taajuusvaste sisäänmenon ja ulostulon spektrien avulla
- Aiemmin todettu, että systeemille  $y(t)=G(p)u(t)+v(t)$  pätee
  - $\Phi_{yu}(\omega)=G(i\omega)\Phi_u(\omega)$  (1)
  - $\Phi_y(\omega)=|G(i\omega)|^2\Phi_u(\omega)+\Phi_v(\omega)$  (2)
- Näinollen (1):stä saadaan (vrt. ETFE)
$$\hat{G}_N(i\omega) = \hat{\Phi}_{yu}^N(\omega) / \hat{\Phi}_u^N(\omega)$$
- (2):sta voidaan estimoida häiriön  $v(t)$  spektri:
$$\hat{\Phi}_v^N(\omega) = \hat{\Phi}_y^N(\omega) - |\hat{\Phi}_{yu}^N(\omega)|^2 / \hat{\Phi}_u^N(\omega)$$
- Yllä on käytetty sopivia spektrin estimaatteja N:n mittauksen pohjalta
- Spektreille tarvitaan estimaatit!

# Spektrin estimointi

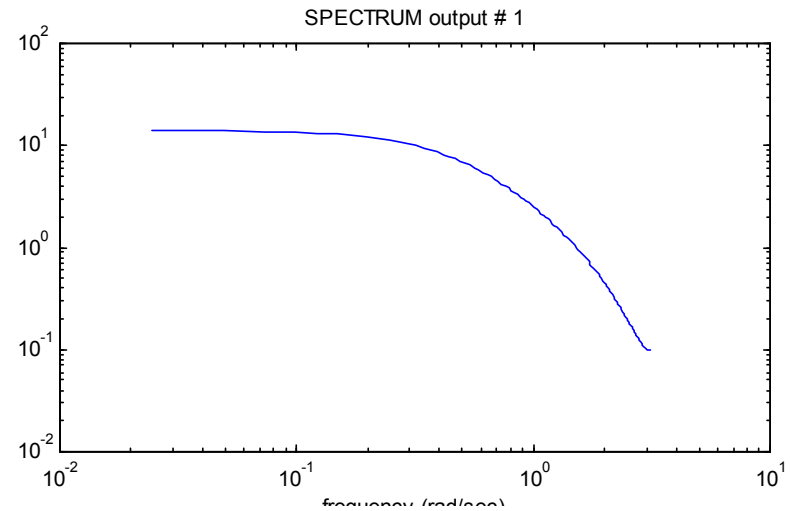
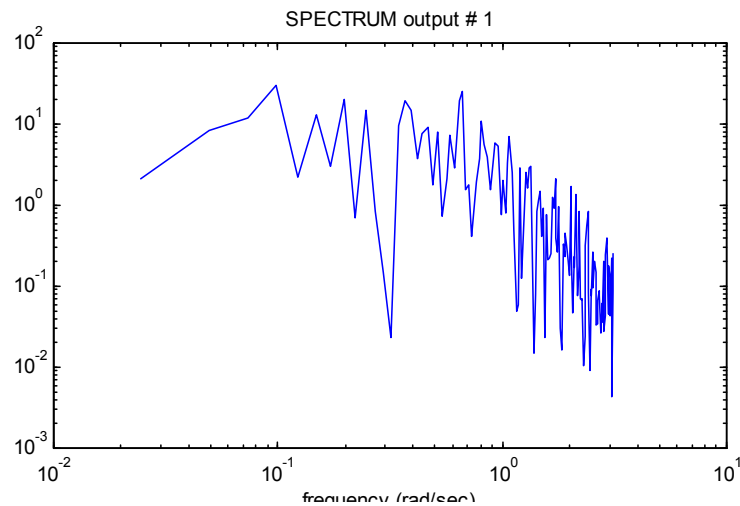
- Signaalin  $u(t)$  spektri  $\Phi_u(\omega)$ :
  - Kertoo  $u(t)$ :n keskitaajuussisällön / energian taajuusjakauman
  - $u(t)$ :n Fourier-muunnoksen itseisarvon neliö (deterministinen signaali)
- Ol. että  $u(t)$ :tä on havaittu  $T$ :n välein
  - Datasta saadaan vain näytteistetyyn signaalin spektri
  - Jos  $T$  pieni verrattuna  $u(t)$ :n taajuussisältöön, ero on pieni
  - Oletetaan seuraavassa että  $T=1$
- Suoraan määritelmästä saadaan **periodogrammi**:

$$\hat{\Phi}_N(\omega) = \frac{1}{N} |U_N(\omega)|^2, \quad U_N(\omega) = \sum_{k=1}^N u(k)e^{-i\omega k}$$

- Huom! Näytteenottoväli  $T \Rightarrow$  näytteenotto(kulma)taajuus  $2\pi/T \Rightarrow$  Nyquist-taajuus  $\pi/T \Rightarrow$  periodogrammi toimii, kun  $-\pi/T \leq \omega \leq \pi/T$

# Esimerkki

- ARMA-prosessin  $y(t)=0.6*y(t-1)+0.5e(t-1)+e(t)$  realisaation periodogrammi ( $N=10000$ ) ja todellinen spektritiheys



# Periodogrammin ominaisuuksia

- Tyypillisiä ominaisuuksia:
  - Periodogrammi on hyvin epätasainen
  - Puhtaat sinikomponentit näkyvät piikkeinä
- Antaa kohtuullisen kuvan signaalin taajuuksisällöstä
- Jos  $u(t)$  on stokastinen prosessi, periodogrammi on satunnaismuuttuja:
  - Odotusarvo yhtyy todellisen spektrin odotusarvoon (8.26)
  - Varianssi EI lähesty nollaa  $N:n$  kasvaessa (8.27)  $\Rightarrow$  epätasaisuus!
  - eri taajuuksien estimaatit eivät korreloi (8.28)
- Taajuusresoluutio: mitkä taajuudet eroavat toisistaan?
  - Periodogrammin resoluutio on  $2\pi/N$

# Keinoja pienentää varianssia

- Periodogrammin varianssi usein turhan suuri
- Spektriestimaatin toivottu ominaisuus sileys
  - trade-off: tasoittaminen huonontaa taajuusresoluutiota
- 1. Usean riippumattoman estimaatin keskiarvottaminen (Welchin menetelmä)
- 2. Keskiarvotetaan läheisten (korreloimattomien by 8.28) lähitaajuksien kanssa => ikkunointi (Blackman-Tukeyn menetelmä)

# 1. Tasoittaminen keskiarvottamalla

- Jaetaan signaali  $R$ :ään (mahdollisesti osin päällekkäiseen) segmenttiin
- Periodogrammi kullekin segmentille
  - sopivin valinnoin tehokas laskenta FFT:llä
- Spektriestimaatti saadaan näiden periodogrammien keskiarvona (8.29)
- Jos ei päällekkäisyyttä, niin
  - spektriestimaatin varianssi pienenee  $R$ :ään verrannollisesti
  - taajuusresoluutio huononee  $R$ :ään verrannollisesti
- Ristispektrin estimointi samassa hengessä

## 2. Tasoittaminen ikkunoimalla

- Muodostetaan estimaatti taajuudella  $\omega$  laskemalla painotettu keskiarvo periodogrammista:

$$\hat{\Phi}_N(\omega) = \int_{-\pi}^{\pi} W_{\gamma}(\omega - \xi) \hat{\Phi}_N(\xi) d\xi, \quad \int_{-\pi}^{\pi} W_{\gamma}(\omega) d\omega = 1$$

- $W_{\gamma}(\omega)$  on painofunktio (ikkunafunktio):
  - Parametri  $\gamma$  kuvaa ikkunan leveyttä
  - leveä ikkuna  $\Rightarrow$  tasainen spektri vs. kapea ikkuna  $\Rightarrow$  hyvä taajuusresoluutio

# Implementointi aikatasossa

- Taajuustasossa implementointi tehontonta
- Em. integraali aikatasossa ilmaistuna on (Appendix 8.8):

$$\hat{\Phi}_N(\omega) = \sum_{k=-\gamma}^{\gamma} w_{\gamma}(k) \hat{R}_u^N(k) e^{-i\omega k}; w_{\gamma}(k) = \int_{-\pi}^{\pi} W_{\gamma}(\xi) e^{i\xi k} d\xi$$

- $\hat{R}_u^N(k)$  on u:n autokovarianssin estimaatti viiveellä k
- Aikaikkuna  $w_{\gamma}(k)$  oletettu nolaksi kun  $|k| > \gamma$ 
  - rajaa mahdolliset ikkunafunktiot
- Paljon käytetty on Hamming-ikkuna:
  - $\gamma$  kasvaa  $\Rightarrow$  tasoitetun periodogrammin taajuusresoluutio pienenee (hyvä asia) ja varianssi kasvaa (ei niin hyvä asia)



# Blackman-Tukey -spektriestimaatti

1. Valitse aikaikkuna  $w_\gamma(k)$  (Hamming ok)
  2. Valitse ikkunanleveysparametri  $\gamma$  (tämä jää analyytikon vastuulle, muuten voi pitää silmät kiinni!!)
  3. Laske  $u$ :n autokovarianssin (symmetrisen) esitimaatit 0:sta  $\gamma$ :aan
  4. Laske  $\hat{\Phi}_N(\omega)$  edellä kuvatun mukaisesti
- Huom. 1) edellä oletettu että  $T=1$ . Jos näin ei ole, on spekriestimaatti skaalattava:
$$\hat{\Phi}_N^0(\xi) = T\hat{\Phi}_N(\xi T), -\pi/T \leq \xi \leq \pi/T$$
  - Huom. 2) Myös ristispektri voidaan estimoida samaan tapaan korvaamalla autokovarianssi ristikovarianssilla (8.42, 8.43)

# Taajuusvasteen estimointi (Spectral Analysis, SPA)

1. Kerää data  $y(k)$ ,  $u(k)$ ,  $k=1,\dots,N$ ; keskiarvota
2. Muodosta spektriestimaatit
  - joko tasoittaminen keskiarvottamalla
  - tai tasoittaminen ikkunoimalla
3. Laske systeemin taajuusvaste kaavasta

$$\hat{G}_N(i\omega) = \hat{\Phi}_{yu}^N(\omega) / \hat{\Phi}_u^N(\omega)$$

5. Tarvittaessa laske (malli häiriölle, vrt. luento nro 3)  
häiriön spektri kaavasta

$$\hat{\Phi}_v^N(\omega) = \hat{\Phi}_y^N(\omega) - |\hat{\Phi}_{yu}^N(\omega)|^2 / \hat{\Phi}_u^N(\omega)$$

# Yhteenveto spektraalianalyysistä

- Paljon käytetty identifiointimenetelmä
- Yleispätevä menetelmä
  - vaatii ainostaan lineaarisuusoletuksen
  - ei vaadi erityisiä herätteitä
- Sopivalla  $\gamma$ :n valinnalla saadaan hyvä kuva systeemin taajuusominaisuuksista
- Tulos ei kelpaa suoraan simulointiin
  - siirtofunktion estimointi/päätteleminen estimoidun taajuusvasteen avulla
- Spektraalianalyysi ei toimi takaisinkytketyissä systeemeissä
  - $u$  ja  $v$  korreloituneita, perusyhtälöt (1) ja (2) (kirja, 8.45 ja 8.46) eivät päde

# Yhteenveto - epäparametriset identifiointimenetelmät

- Käsitelty
  - Transientti- ja korrelaatioanalyysi => impulssi- ja askelvaste
  - Taajuus-, Fourier- ja spektraalianalyysi => taajuusvaste
- Tulokset kvalitatiivisluontoisia:
  - Yleiskuva systeemistä
  - Eivät sovellu suoraan simulointiin
  - Ohjaavat jatkotutkimuksia ja koesuunnittelua:  
esim. kiinnostavat taajuudet
  - Voidaan käyttää hyväksi siirtofunktion estimoinnissa