

1) QM HARMONINEN VÄRÄHTELIJÄ

$$E_n = (n + 1/2) \hbar \omega, \quad \langle E \rangle = (\langle n \rangle + 1/2) \hbar \omega$$

PARTITIOFUNKTIO $Z = \sum_{n=0}^{\infty} e^{-\beta \hbar \omega (n+1/2)} = e^{-\frac{\beta \hbar \omega}{2}} \sum_{n=0}^{\infty} e^{-\beta \hbar \omega n}$

$\Leftrightarrow Z = \frac{e^{-\frac{\beta \hbar \omega}{2}}}{1 - e^{-\beta \hbar \omega}}$ GEOMETRINEN SARJA

KESKIMÄÄRÄINEN ENERGIA?

1) Lasutaan $\langle n \rangle = -\frac{1}{\hbar \omega} \left(\frac{\partial \ln Z}{\partial \beta} \right) - \frac{1}{2}$

2) Lasutaan $\langle E \rangle$ suoraan

$$\langle E \rangle = -\frac{1}{Z} \left(\frac{\partial Z}{\partial \beta} \right) = -\left(\frac{\partial \ln Z}{\partial \beta} \right) \quad (\text{NOPEAMPI TAPA!})$$

$$\ln Z = \ln e^{-\frac{\beta \hbar \omega}{2}} - \ln(1 - e^{-\beta \hbar \omega})$$

$$-\left(\frac{\partial \ln Z}{\partial \beta} \right) = \frac{\hbar \omega}{2} + \frac{\hbar \omega e^{-\beta \hbar \omega}}{1 - e^{-\beta \hbar \omega}} = \frac{1}{2} \hbar \omega + \frac{\hbar \omega}{e^{\beta \hbar \omega} - 1}$$

ELI: $\langle E \rangle = \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{e^{\beta \hbar \omega} - 1} \right) \hbar \omega$

$$\Rightarrow \langle n \rangle = \frac{1}{e^{\beta \hbar \omega} - 1}$$

BOSE-EINSTEIN-JAUNNAFUNKTIO (ERITYSTAPUS)
(SIMON: BOSE OCCUPATION FACTOR)

VAIHDETAAN VIELÄ NOTAATIO SIMONIN MUKAISESI

$$\langle n \rangle = n_B(\beta \hbar \omega)$$

KATSOTAAN SITEN, MITEN VÄRÄHTELIJÄN $\langle n \rangle$, $\langle E \rangle$ JA $C = \frac{\partial \langle E \rangle}{\partial T}$ KÄYTTÄYTYVÄT KUN

1) $T \rightarrow 0$ ($\beta \rightarrow \infty$)
2) $T \rightarrow \infty$ ($\beta \rightarrow 0$)

$$\underline{n_B} \quad T \rightarrow 0 \quad (\beta \rightarrow \infty) \Rightarrow n_B \sim e^{-\beta \hbar \omega}$$

$$T \rightarrow \infty \quad (\beta \rightarrow 0) \Rightarrow n_B \sim \frac{k_B T}{\hbar \omega} \quad \left(= \frac{1}{\beta \hbar \omega} \right)$$

$$\underline{\langle E \rangle} \quad T \rightarrow 0 \Rightarrow \langle E \rangle \sim \hbar \omega \left(e^{-\beta \hbar \omega} + \frac{1}{2} \right)$$

$$T \rightarrow \infty \Rightarrow \langle E \rangle \sim \hbar \omega \left(\frac{k_B T}{\hbar \omega} + \frac{1}{2} \right) = \underline{k_B T + \frac{1}{2} \hbar \omega}$$

↑
TAAJUUDESTA RIIPPUMATON
LÄMPÖTIILARIIPPUVA OSUUS!

$$\underline{\text{OMINAMISLÄMPÖ}} \quad C = \frac{\partial \langle E \rangle}{\partial T} = -k_B \beta^2 \frac{\partial \langle E \rangle}{\partial \beta}$$

$$T \rightarrow 0 \Rightarrow C \sim k_B (\beta \hbar \omega)^2 e^{-\beta \hbar \omega}$$

$$T \rightarrow \infty \Rightarrow C \sim k_B$$

↑
KLAASSINEN TULOS!

Huom!

KUN N VÄRÄHTELIJÄ, JOITA EIVÄT VUOROVAIKUTA KESKENÄÄN
(ESIM. EINSTEININ MALLIN VÄRÄHTELIJÄT)

$$Z_N = \prod_{i=1}^N Z_i = (Z_1)^N$$

$$\text{JA } \ln Z_N = N \ln Z_1$$

$$\langle \ln Z_N \rangle = \langle \ln Z_1 \rangle$$

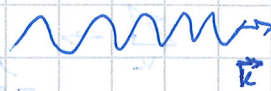
2) NORMAALIMOODIT

TARKUSTELLAAN VÄLIINNESSA ETENEVIÄ (MEKANISIA) AALTOJA, JOIDEN AALTOVEKTORIT OVAT MUOTOA

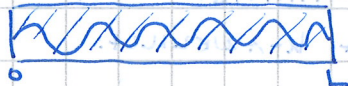
$$\vec{k} = (k_x, k_y, k_z) = \frac{2\pi}{\lambda} \vec{e}_k$$

AALTOLUKU $|\vec{k}| = k = \frac{2\pi}{\lambda}$

AALLOIN ETENEMISSUUNNAN YSIKKEVEKTORI



1D - TAPAUK



OMINAMÄÄRÄITELTYMOODIT TASOAALTOJA $\sim e^{i(kx - \omega t)}$
 JOSTA OJETAAN TARKUSTELUN ALLA PAIKKARIIPPUVA OSA e^{ikx}
 (HUOM! AALLOIN AIHEUTUNUT POLKKEAMA ON SIIS $\text{Re}(e^{ikx})$)

MINWÄLÄISIA MOODEJA SYSTEMISSÄ VOI OLLA?

KÄYTETÄÄN PERIODISIA REUNAehtoja (BORN - VON KÄRMÄN)

$$\psi(x) = \psi(x+L)$$

ELI TASOALLOILLEMME

$$e^{ikx} = e^{ik(x+L)} \Leftrightarrow e^{ikL} = 1$$

JOSTA SAadaan AALTOLUVULLE EHTO $kL = 2\pi n$ ($n \in \mathbb{Z}$)

$$\Leftrightarrow k = \frac{2\pi}{L} n$$

MIKSI PERIODISTEN REUNAehtojEN KÄYTTÖ ON PERUSTELTAVA?

TODELLINEN RAKENNEHAN ON ÄÄRELLINEN!

1) HELPOTTAA LASUUA (OU, EI MIKÄÄN PERUSTELU, MUTTA HYVÄ KUITENKIN)

2) VOIDAAN OSOITAA, ETTÄ TULUAMAMME TILATIHEYS

$\tilde{g}(k)$ EI OLE HERKÄÄ VÄYTELILLE REUNAehtOILLE
 (PERIODISET, AVOIMOT, KIINNITETYT PÄÄT JNE.)

3) PINNASTA AIHEUTUVAT MUOTOISET VÄRÄHTELUMOODIIN
 (VS. PERIODISET REUNAehtOT) MITÄTTÖMIÄ BULKUOMINAISUUKSIEIN
 MÄÄRITTÄMISEN SUHTEN.

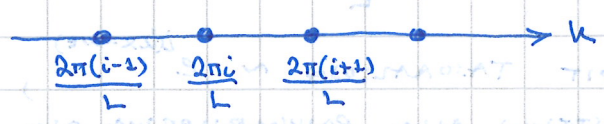
NYT VOISIMME PERIAATTEESSA SUMMATA VAIKKUIEN
 OMINAISVÄRTELYMOODIEN YLI (SALLITUT k :N ARVOT).
 KÄYTÄNNÖSSÄ TÄMÄ ON KUITENKIN KOMPLOI, KUN L ON SUURI.
 SEN SISAAN VAIHDOTTAAN SUMMAUS INTEGRAALIIN

$$\sum_k \rightarrow \int_{-\infty}^{\infty} \rho_k \delta k$$

$\rho_k \delta k =$ MOODIEN MÄÄRÄ
 VÄLILLÄ $(k, k + \delta k)$

$\rho_k =$ SALLITTU k -ARVOJEN
 TIHOYS k -AKSELILLA

TARVITTAAN VAIN SUMMAATTAVIEN k -ARVOJEN TIHOYS $\rho_k(k)$.
 TARKASTELLAAN MOODEJA k -AKSELILLA:



JOLLOIN SIIS k -PISTEIDEN VÄLI ON $\frac{2\pi}{L}$ JA TÄLLÖIN

$$\rho_k = \frac{1}{\frac{2\pi}{L}} = \frac{L}{2\pi}$$

HUOM! KOSKA k -ARVOT OVAT SYMMETRISIÄ ORIGIN SUHTAAN
 VOIMME KIRJOITTAA INTEGRAALIN JOHO MUODOSTA

$$\frac{L}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} dk \quad \text{TAI} \quad \frac{L}{\pi} \int_0^k dk$$

3D

TILANNE EI NYT JOUREIKKAAN POIKUEA
 EDELLISESTÄ TAPAUksesta. NYT PERIODISTEN
 REUNAehtojen muuastei SALLITUT MOODIT
 OVAT

$$\vec{k} = \frac{2\pi}{L} (n_x, n_y, n_z) ; n_x, n_y, n_z \in \mathbb{Z}$$

TÄSSÄ YSINHUERTAISUUDEN VUOKSI OLETETTU
 KUUTIOLLINEN SYSTEMI $L \times L \times L$

(YLEISTYS TAPAUKSEEN $L_x \neq L_y \neq L_z$ ON HELPO)

JAM SALLITTUJEN MOODIEN TÄTTYÄ SIIS TOTEUTTAA
 PERIODISET REUNAehtot ERILISEN x -, y -, JA
 z -SUUNNISSA.

NYT SALLITUT MOODIT OVAT PISTEITÄ \vec{k} -AVARUUDESSA (3D), JOSSA TILAVUUS YHTÄ PISTETTÄ KOHDEN ON $\left(\frac{2\pi}{L}\right)^3$, ELI MOODIEN TIHEYS ON $\left(\frac{L}{2\pi}\right)^3$.

TÄLLÖIN SUMMA VOIDAAN VAIHTAA INTEGRALIKSI, \vec{k} -AVARUUDEN YLI $\sum_{\vec{k}} \rightarrow \left(\frac{L}{2\pi}\right)^3 \int \underbrace{d^3\vec{k}}_{d\vec{k}_x d\vec{k}_y d\vec{k}_z}$

HUOMATAAN KUITENKIN, ETTÄ SALLITUT \vec{k} -ARVOT OVAT SÄÄNNÖLLISESSÄ (KUUTIOLLISESSA) RAKENTEISSA JA SYMMETRISESTI ORIGON SUHTEN.

HALUAMAMME ENERGIAN LAUSEKE EI RIIPU \vec{k} -VEKTORIN SUUNNASTA, VAAN AINOASTAAN k -ARVOJEN SUURUDESTA JA NIIDEN JAUNTUMISESTA \vec{k} -AVARUUDESSA.

VAIHDETAAN SIIS INTEGRALI YHDETTÄISTEN \vec{k} -TILAVUUS-ELEMENTTIEN $d\vec{k}_x d\vec{k}_y d\vec{k}_z$ YLI PALLOSYMMETRISEN TARKASTELUUN: MONTAHO \vec{k} -PISTETTÄ PALLONKUORESSA,

JONKA PINTA-ALA ON $4\pi k$ JA PAKSUUS dk .

(Vrt. ESIM. MAXWELLIN JA BOLTZMANNIN JAUNNAN JOHTO STATISTISEN FYSIIKIN KURSILLA.)

ELI:

$$\left(\frac{L}{2\pi}\right)^3 \int d^3\vec{k} \rightarrow \int_0^k \left(\frac{L}{2\pi}\right)^3 4\pi k^2 dk$$

$$= \int_0^k \tilde{g}(k) dk, \quad \text{JOSKA} \quad \tilde{g}(k) \equiv \frac{L^3}{2\pi^2} k^2 = \frac{V}{2\pi^2} k^2$$

ON k -ARVOJEN TILATIHEYS.

VÄLILLÄ $(k, k+dk)$ SALLITTUSEN MOODIEN MÄÄRÄ dN_k ON SIIS

$$dN_k = \tilde{g}(k) dk \Leftrightarrow \boxed{\tilde{g}(k) = \frac{dN_k}{dk}}$$

MUTTA, MUTTA... QM-VÄRÄHTELISÄMME ENERGIA ON
ANNETTU TAATUUDEN ω FUNKTIONA, KUN TÄMS $\tilde{g}(k)$ LIITTYY
AALTO LUVUN k ARVOIHIN.

\Rightarrow HALUAMME TIETTHEYDEN $g(\omega)$, JOLLE

$$\int_0^{\infty} g(\omega) d\omega = N_m \text{ MOODIEN LUVUNMÄÄRÄ.}$$

TIETYLLE VÄLILLÄ $(k, k+dk)$ MOODIEN LUVUNMÄÄRÄ

$$dN_m = \tilde{g}(k) dk \Leftrightarrow \tilde{g}(k) = \frac{dN_m}{dk}$$

SAMALLE MOODIMÄÄRÄLLE, MUTTA JOLLAIN TAATUUSVÄLILLÄ

$(\omega, \omega+d\omega)$

$$dN_m = g(\omega) d\omega.$$

YHDISTÄMÄN TULOKSET

$$\tilde{g}(k) dk = g(\omega) d\omega$$

$$\Leftrightarrow g(\omega) = \tilde{g}(k) \left(\frac{dk}{d\omega} \right)$$

DISPERSIORELATIOSTA
(T.E. MIKÄ ON ω RIIPPUVUUS
 k :STA - JA TOISIN PÄIN)

MEIDÄN TAPAUKSESSAMME SIIS

$$g(\omega) = \frac{V}{2\pi^2} \left(\frac{dk}{d\omega} \right) k^2$$

TÄSTÄ ETEENPÄIN TARVITTAAN DISPERSIORELATIO.

3. EINSTEININ MALLI

$$\langle E \rangle = \int_0^\infty g(\omega) \langle E(\omega) \rangle d\omega \quad ; \quad \langle E(\omega) \rangle = \hbar\omega \left(n_B(\beta\hbar\omega) + \frac{1}{2} \right)$$

3N VÄRÄHTELISÄÄ TARTTUJUUDELLA ω_E

MIKÄ ON NYT $g(\omega)$? $3N \delta(\omega - \omega_E)$!

$$\Rightarrow \langle E \rangle = 3N \hbar\omega_E \left[n_B(\beta\hbar\omega_E) + \frac{1}{2} \right]$$

↑ DIRAC-FUNKTIO

$$\delta(x) = \begin{cases} \infty & , x=0 \\ 0 & \text{muulloin} \end{cases}$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} \delta(x) dx = 1$$

Huom!

HISTORIAALLISOSTI YLLÄ OLEVA LAUSE

OLI EINSTEININ KÄYTÖKOHTA. TÄSSÄ KUITENKIN

SEURAMME YLEISÄ MUOTTA, JOSTA EINSTEININ MALLI SEURAA

YLLÄ OLEVALLA TILATIHEYDELLÄ.

TIEDÄMME JO, ETTÄ TÄLLE MALLILLE

$$C \rightarrow 3Nk_B \quad , \quad \text{kun } T \rightarrow \infty \quad (\text{DURONIN \& PETIT!})$$

ja

$$C \rightarrow 3k_B (\beta\hbar\omega_E)^2 e^{-\beta\hbar\omega_E} \quad , \quad \text{kun } T \rightarrow 0$$

MUTTA LASKIEMME VIELÄ YLEISEN LAUSEN

$$C = \frac{\partial \langle E \rangle}{\partial T} = 3N \hbar\omega_E \left(\frac{\partial n_B}{\partial T} \right) = -3Nk_B \hbar\omega_E \beta^2 \left(\frac{\partial n_B}{\partial \beta} \right)$$

$$\Rightarrow C = 3Nk_B (\beta\hbar\omega_E)^2 \frac{e^{\beta\hbar\omega_E}}{(e^{\beta\hbar\omega_E} - 1)^2}$$

Huom!

KUN $T \rightarrow 0$, VÄRÄHTÖN YSI JA AINOA VAPPAUSASTE
JÄÄTYÄ \Rightarrow VÄRÄHTÖLISÄÄ MENOVÄÄ PERUSTILAN
"LIIAN NOPEASTI".

MALLISTA YSI SOVITUSPARAMETRI ω_E ($\hbar\omega_E = k_B T_E$)

4. DEBYEN MALLI

APPROKSIMATIO : DISPERSIORELAATIO $\omega = v k$
(AUKUSTINEN APPROKSIMATIO)

OLETAMME TÄSSÄ, ETTE PITKITTÄISELLE (L) JA POIKITTAISILLE (T)
POLARISATIOLLE VAHENOPEUS (TÄSSÄ ~ ÄÄNEN NOPEUS)

$$v_T = v_L = v$$

KÄSITELY ON KUITENKIN HELPO YLEISTÄÄ TAPAKSI OMA

$v_T \neq v_L$ (YRITÄ, NIIN NÄET!).

TARKUSTELLAN TÄSSÄ VAIN YHTÄ POLARISATIOTA, JOLLOIN
MAHDOLLISIA VÄRÄHTELYMOODEJA ON N (YHTÖENSÄ SITEN 3N).

NYT SAIS $\left(\frac{dk}{d\omega}\right) = \frac{1}{v}$, $k^2 = \frac{\omega^2}{v^2}$

$$\Rightarrow g(\omega) = \frac{V}{2\pi^2 v^3} \omega^2 \propto \omega^2$$

JOTTA MOODEJA TOISTAA OLIISI VAIN N, ASETAMME EHDON

$$\int_0^{\omega_D} g(\omega) d\omega = N, \text{ jossa } \omega_D \text{ ON DEBYEN TAajuus.}$$

INTEGROALISTA $\frac{V \omega_D^3}{6\pi^2 v^3} = N \Leftrightarrow \omega_D^3 = \underbrace{\left(\frac{N}{V}\right)}_n 6\pi^2 v^3$

$$\Leftrightarrow \boxed{\omega_D = (6\pi^2 n v^3)^{1/3}}$$

TÄMÄ OLIISI PERIMÄTTEJEN LASKUTTA VISSA, MUTTA

- 1) n RIIPPUU KÄMPÖTILASTA
- 2) OLEMME OLETTAMUUT $v_T = v_L$, MIIN EI YLEISOsti PIDÄ PAIKKUNSA

[MUITAkin SIVITÄ LÖYTÄÄ, PALATAAN NIIHIN MYÖHEMMIN]

$\Rightarrow \omega_D$ (TAI T_D , KTA ALL) ON KÄYTTÄNNÖSSÄ SOVITUTTAMA PARAMETRI MALLISSA.

NYT VOIMME KIRJOITTAA $g(\omega) = \frac{3N\omega^2}{\omega_D^3}$

$$\Rightarrow \langle E \rangle = \int_0^{\omega_D} \frac{3N\omega^2}{\omega_D^3} \hbar\omega \left[n_B(\beta\hbar\omega) + \frac{1}{2} \right] d\omega$$

kaikki
polarisaatiot
tässä
muunnat!

$$= \frac{3N\hbar}{\omega_D^3} \int_0^{\omega_D} \frac{\omega^3}{e^{\beta\hbar\omega} - 1} d\omega + \left(\begin{array}{l} \text{Lämpötilasta} \\ \text{riippumaton} \\ 0\text{-pistetermi} \end{array} \right)$$

Lämpökapasiteetti

$$C = \frac{2\langle E \rangle}{2T} = -k_B \beta^2 \frac{2\langle E \rangle}{2\beta} = \frac{3Nk_B (\hbar\beta)^2}{\omega_D^3} \int_0^{\omega_D} \frac{\omega^4 e^{\beta\hbar\omega}}{(e^{\beta\hbar\omega} - 1)^2} d\omega$$

TEHDÄN MUUTTUJANVAIHTO: $x = \beta\hbar\omega$
 $x_{\max} = \beta\hbar\omega_D$

$$\Rightarrow C = \frac{3Nk_B}{(\hbar\beta)^3 \omega_D^3} \int_0^{x_{\max}} \frac{x^4 e^x}{(e^x - 1)^2} dx$$

JA MÄÄRITELLÄN VIELÄ DEBYEN LÄMPÖTILA T_D , $k_B T_D = \hbar\omega_D$

$$\Rightarrow C = 3Nk_B \left(\frac{T}{T_D} \right)^3 \int_0^{x_{\max}} \frac{x^4 e^x}{(e^x - 1)^2} dx$$

INTEGRAALIN LASKU EI ONNISTU ANALYYTTISESTI, VAIN TARVITAAN NUMERINEN LÄHESYÄMISTAPA (ARVOT TAULUKOITU).

KATSOtaan KUITENKIN, MITEN NALLI KÄYTTÄYTYÄ HYVIN MATA LILLA / KORKEILLA LÄMPÖTILOILLA.

1°) $T \rightarrow \infty$

NYT JOURISSELLE MOODILLE

$$\langle E(\omega) \rangle \approx k_B T + \frac{1}{2} \hbar \omega$$

 \Rightarrow KONTRIBUUTIO LÄMPÖKAPASITEETTIN k_B

$$\Rightarrow C = 3 \int_0^{\omega_D} g(\omega) \frac{\partial \langle E(\omega) \rangle}{\partial T} d\omega = 3k_B \int_0^{\omega_D} g(\omega) d\omega$$

$$= 3Nk_B \quad \text{Klassinen Tulos Jälleen Kertan!}$$

2°) $T \rightarrow 0$

VAIN PIENEN ENERGIAN (MITTAVAN TAIVUUDEN)

MOODIT VIRITTYVÄT JA KONTRIBUOIVAT C:HEN.

VOIMME APPROXIMOIDA INTEGRALISIA $\omega_D \rightarrow \infty$

NYT SIIS

$$\langle E \rangle \approx \frac{9N\hbar}{\omega_D^3 (\hbar^3 \pi^4)} \int_0^{\infty} \frac{x^3}{e^x - 1} dx$$

$3! \zeta(4) = \frac{\pi^4}{15}$ (Kti. SIMON, KAPITTELI 2.2.2)

JA

$$C = \frac{\partial \langle E \rangle}{\partial T} = \frac{12\pi^4}{5} Nk_B \left(\frac{T}{T_D} \right)^3 \propto T^3$$

\nearrow
 SOPUJOINNUS/TA
 MITTAVUUDEN KANSI
 EKISTEIVÄN TAIVUUDEN!

METALLEILLA $\left\{ \begin{array}{l} \text{KÄÄTTÄVÄ} \\ \text{YLIMÄÄRINEN} \end{array} \right.$
 LINEARINEN KONTRIBUUTIO,
 KUIN $T \sim 1-10 \text{ K}$

$$C \sim \gamma T + \alpha T^3$$

1. DRUDEN MALLIN YLEINEN LIIKESYHTÄLÖ
(KESKIMÄÄRÄISILLISUUS LIIKEMÄÄRILLISYYS)

KESKIMÄÄRÄINEN TÖRMÄYSAIKA τ (SIKONTA-AIKA),
TODENNÄKÖISYYS SIKONNALLE AIKAVÄLILLÄ dt : $\frac{dt}{\tau}$
(EI SIKONTAA, TODENNÄKÖISYYS $1 - \frac{dt}{\tau}$)

KESKIMÄÄRÄINEN LIIKEMÄÄRÄ AJANHETKELLÄ $t+dt$:

$$\langle \vec{p}(t+dt) \rangle = \frac{dt}{\tau} \cdot \vec{0} + (1 - \frac{dt}{\tau}) \cdot [\langle \vec{p}(t) \rangle + \langle \Delta \vec{p} \rangle]$$

\uparrow
KESKIMÄÄRÄINEN
LIIKEMÄÄRÄ SIKONNAN
VAIKUTUKSISTA

\nwarrow
LIIKEMÄÄRÄN MUUTOS
AJASSA dt
 $\langle \Delta \vec{p} \rangle = \langle \vec{F} dt \rangle$

KUN ELETRONEIHIN VAIKUTTAVA ~~VOIMA~~ VOIMA (\sim ULKOISEN KENTÄN VAIKUTUS)
ON VAKIO, VOIDAAN KIRJOITTAA $\langle \vec{F} dt \rangle = \vec{F} dt$

$$\Rightarrow \langle \vec{p}(t+dt) \rangle = \langle \vec{p}(t) \rangle - \frac{dt}{\tau} \langle \vec{p}(t) \rangle + \vec{F} dt - \vec{F} \frac{(dt)^2}{\tau}$$

$$\Leftrightarrow \frac{\langle \vec{p}(t+dt) \rangle - \langle \vec{p}(t) \rangle}{dt} = \vec{F} - \frac{\langle \vec{p}(t) \rangle}{\tau} - \vec{F} \frac{dt}{\tau}$$

RADALLA $dt \rightarrow 0$ YLÄ OLEVA YHTÄLÖ SAADAAN MUOTOON

$$\frac{d\langle \vec{p}(t) \rangle}{dt} = \vec{F} - \frac{\langle \vec{p}(t) \rangle}{\tau}$$

\uparrow
VASTUSTERM, "FRICTIONAL DAMPING"

1) AJASSA MUUTTUMATTOMASSA TILASSA ("STEADY-STATE")

$$\frac{d\langle \vec{p}(t) \rangle}{dt} = 0 \Rightarrow \langle \vec{p}(t) \rangle = \vec{F} \tau$$
$$\Leftrightarrow \langle \vec{v}(t) \rangle = \frac{\tau}{m} \vec{F}$$

\uparrow
AJAUTUMISNOPEUS, \vec{v}_{DRIFT}

2) KUN $\vec{F} = 0$ (EI KENTTÄÄ) AJANHETKELLÄ $t=0$

$$\langle \vec{p}(t) \rangle = \langle \vec{p}(0) \rangle e^{-\frac{t}{\tau}}$$

TASAPAINOTTUMISEN
EKSPONENTIAALISUUS AJASSA

$\tau \sim$ RELAKSATIONIAIKA